

**ВЛИЯНИЕ ВНУТРЕННЕЙ ВЯЗКОСТИ
И УПРУГОСТИ ЭЛЛИпсоИДАЛЬНЫХ МАКРОМОЛЕКУЛ
НА РЕОЛОГИЧЕСКОЕ ПОВЕДЕНИЕ
РАЗБАВЛЕННЫХ РАСТВОРОВ ПОЛИМЕРОВ.
РЕОЛОГИЧЕСКИЕ УРАВНЕНИЯ СОСТОЯНИЯ**

Ю. В. Придатченко, Ю. И. Шмаков

(Киев)

С позиций структурно-континуального подхода получены реологические уравнения состояния разбавленных растворов полимеров, макромолекулы которых могут быть моделированы эллипсоидом вращения, обладающим внутренней вязкостью и упругостью.

Получение реологических уравнений состояния разбавленных растворов полимеров с помощью структурного и структурно-континуального подходов предполагает выбор модели макромолекулы полимера. Про моделируем макромолекулу непроницаемой для жидкости эллипсоидальной частицей, обладающей внутренней упругостью и вязкостью, предполагая при этом, что в процессе взаимодействия с дисперсионной средой частица меняет свои размеры, но по форме остается эллипсоидом вращения, сохраняющим свой объем.

Для получения реологических уравнений состояния рассматриваемой среды с помощью структурно-континуального подхода [1 — 3] можно использовать модель структурного континуума, содержащую один внутренний параметр — вектор n_i . Положение вектора n_i в пространстве характеризует влияние ориентации частиц, а изменение модуля — влияние их деформации на реологическое поведение раствора.

Определяющие уравнения такого структурного континуума имеют вид [4, 5]

$$(1) \quad t_{ij} = (c_0 + c_1 d_{km} n_k n_m + c_2 N_k n_k) \delta_{ij} + c_3 n_i n_j + \\ + c_4 d_{km} n_k n_m n_i n_j + c_5 N_k n_k n_i n_j + c_6 d_{ij} + c_7 d_{ik} n_k n_j + \\ + c_8 d_{jh} n_k n_i + c_9 n_i N_j + c_{10} n_j N_i;$$

$$(2) \quad \dot{n}_i = \omega_{ij} n_j + \lambda_1 n_i + \lambda_2 d_{km} n_k n_m n_i + \lambda_3 d_{ij} n_j + \\ + \lambda_4 \varepsilon_{ijk} M_j n_k + \lambda_5 f_j n_j n_i,$$

где t_{ij} — тензор напряжений; d_{ij} — тензор скоростей деформации; $N_i = \dot{n}_i - \omega_{ij} n_j$; ω_{ij} — тензор вихря скорости; f_j , M_j — сила и момент сил, действующие на элемент микроструктуры, за исключением гидродинамических сил; c_i и λ_i — реологические функции, зависящие от $n^2 = n_i n_i$; δ_{ij} , ε_{ijk} — симметричные и кососимметричные символы Кронекера.

Свяжем направление вектора n_i с направлением оси вращения эллипсоидальной частицы, а его модуль — с длиной полуоси вращения a , положив $n = a$.

Для нахождения реологических функций модели (1), (2) будем искать в приближении Стокса возмущения скорости и давления, вносимые взвешенной частицей в течение дисперсионной среды, предполагаемой вязкой ньютоновской жидкостью. В качестве граничных условий примем условие

прилипания дисперсионной среды на поверхности частицы, предполагая, что деформации частицы однородны, и условие обращения в нуль возмущений скорости и давления на больших расстояниях от частицы. Решение рассматриваемой гидродинамической задачи строим методом, использованным Джеффри [6] при решении задачи о поведении жесткой эллипсоидальной частицы в течении вязкой жидкости. Получив решение в подвижной системе координат x_i , связанной с частицей (начало координат — в центре частицы, оси совпадают по направлению с главными осями эллипсоидальной частицы), перенесем граничные условия, задаваемые для скорости на бесконечности, на поверхность сферы радиуса R , значительно превосходящего возможные размеры частицы. Окончательно получим следующие выражения для скорости и давления, справедливые в окрестности поверхности рассматриваемой сферы:

$$u_i = u_{0i} + (4/3)[(R^3 - r^3)/R^3 r^3](c_{ki} - c_{ik})x_k - 4x_i[(R^5 - r^5)/R^5 r^5] \Phi + \\ + 5[(R^2 - r^2)/R^5] \partial \Phi / \partial x_i; \\ p = p_0 - (8\mu/r^5)\Phi - (42\mu/R^5)\Phi,$$

где u_i — скорость; u_{0i} — скорость невозмущенного потока; p — давление; p_0 — давление в невозмущенном потоке; r — модуль радиус-вектора; μ — динамический коэффициент вязкости растворителя; $\Phi = c_{ij}x_i x_j$;

$$(3) \quad c_{11} = \frac{d_{11}}{6\beta_0''} - \frac{a}{6a\beta_0''}; \quad c_{22} = \frac{d_{22}}{4b^2\alpha_0'} + \frac{\alpha_{11}(\beta_0'' - \alpha_0'')}{12b^2\beta_0''\alpha_0'} + \frac{a}{12a\beta_0''}; \\ c_{33} = \frac{d_{33}}{4b^2\alpha_0'} + \frac{d_{11}(\beta_0'' - \alpha_0'')}{12b^2\beta_0''\alpha_0'} + \frac{a}{12a\beta_0''}; \quad c_{12} = \frac{\alpha_0 d_{12} + b^2\beta_0'(\omega_{12} + \omega_3)}{2\beta_0'(a^2\alpha_0 + b^2\beta_0)}; \\ c_{21} = \frac{\beta_0 d_{21} + a^2\beta_0'(\omega_{21} - \omega_3)}{2\beta_0'(a^2\alpha_0 + b^2\beta_0)}; \quad c_{13} = \frac{\alpha_0 d_{13} + b^2\beta_0'(\omega_{13} - \omega_2)}{2\beta_0'(a^2\alpha_0 + b^2\beta_0)}; \\ c_{31} = \frac{\beta_0 d_{31} + a^2\beta_0'(\omega_{31} + \omega_2)}{2\beta_0'(a^2\alpha_0 + b^2\beta_0)}; \quad c_{23} = \frac{\beta_0 d_{23} + b^2\alpha_0'(\omega_{23} + \omega_1)}{4b^2\alpha_0'\beta_0}; \\ c_{32} = \frac{\beta_0 d_{32} + b^2\alpha_0'(\omega_{32} - \omega_1)}{4b^2\alpha_0'\beta_0},$$

где $\alpha_0, \beta_0, \alpha_0', \beta_0', \alpha_0'', \beta_0''$ — функции a, b , определенные в [6]; b — экваториальный радиус частицы; ω_i — угловая скорость частицы; a — скорость изменения полуоси a .

В качестве тензора напряжений σ_{ij} , описывающего напряженное состояние в растворе полимера, примем, следуя Ландау [7], осредненное по объему рассматриваемой сферы значение тензора напряжений, возникающих в течении дисперсионной среды, возмущенном взвешенной частицей, с переходом от интегрирования по этому объему к интегрированию по поверхности введенной сферы [7—9]

$$(4) \quad \sigma_{ij} = -p_0\delta_{ij} + 2\mu d_{ij} + (8\mu V/ab^2)c_{ij},$$

где V — объемная концентрация взвешенных частиц.

Рассмотрим ориентацию и деформацию взвешенной частицы. Пренебрегая инерционными свойствами частицы, в качестве уравнений ориентации имеем

$$(5) \quad M_1^0 + M_1 = 0, \quad M_2^0 + M_2 = 0, \quad M_3^0 + M_3 = 0,$$

где M_i — компоненты момента внешних сил, действующих на частицу; M_i^0 — компоненты момента гидродинамических сил, определяемые решением гидродинамической задачи

$$(6) \quad M_1^0 = (32/3) \pi \mu (c_{32} - c_{23}), \quad M_2^0 = (32/3) \pi \mu (c_{13} - c_{31}), \\ M_3^0 = (32/3) \pi \mu (c_{21} - c_{12}).$$

Предполагая симметрию свойств частицы относительно оси вращения ($M_1 = 0$), из (5), (6) получим

$$(7) \quad c_{23} = d_{23} / 4b^2 \alpha'_0, \quad c_{32} = d_{32} / 4b^2 \alpha'_0.$$

Тогда из (3), (5)—(7) следует, что ориентация оси вращения частицы описывается следующими уравнениями:

$$(8) \quad [(a^2 - b^2)/(a^2 + b^2)] d_{31} + \omega_{31} + \omega_2 - [3(a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0) / 16 \pi \mu (a^2 + b^2)] M_2 = 0; \\ - [(a^2 - b^2)/(a^2 + b^2)] d_{12} + \omega_{12} + \omega_3 - [3(a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0) / 16 \pi \mu (a^2 + b^2)] M_3 = 0.$$

Если частица обладает вышеуказанными свойствами, а ее реологическое поведение можно моделировать линейной упругостью и вязкостью, то получим, используя принцип виртуальных перемещений, уравнение, описывающее деформацию частицы,

$$(9) \quad \frac{\dot{a}}{a} = - \frac{2ab^2 \beta'_0 G a / a_0 (1 - q_0/q)}{\mu (2 + 3ab^2 \beta''_0 \eta / \mu)} + \frac{2d_{11}}{2 + 3ab^2 \beta'_0 \eta / \mu} + \frac{3a \beta''_0 f}{4\pi \mu (2 + 3ab^2 \beta''_0 \eta / \mu)},$$

где G — модуль сдвига материала частицы; η — динамический коэффициент вязкости материала частицы; $q = a/b$; $q_0 = a_0/b_0$; a_0 , b_0 — значение полуоси вращения и экваториального радиуса частицы в недеформированном состоянии; f — внешняя сила, деформирующая частицу, за исключением гидродинамических сил.

Рассматривая соотношения (1), (2) в подвижной системе координат $x_i (n_1 = a, n_2 = n_3 = 0, \dot{n}_1 = \dot{a}, \dot{n}_2 = a \omega_3, \dot{n}_3 = -a \omega_2)$ и сравнивая (1) с (4), (3), (7), а (2) с (8), (9), найдем реологические функции, входящие в (1), (2),

$$a_0 = -p_0; \quad a_1 = \frac{2\mu V (\beta''_0 - \alpha''_0)}{3a^3 b^4 \beta''_0 \alpha'_0}; \\ c_2 = \frac{2\mu V}{3a^3 b^2 \beta''_0}; \quad c_3 = 0; \\ c_4 = \frac{2\mu V}{a^5 b^2} \left[\frac{\alpha''_0 + \beta'_0}{b^2 \alpha'_0 \beta''_0} - \frac{2(\alpha_0 + \beta_0)}{\beta'_0 (a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)} \right]; \\ c_5 = \frac{2\mu V}{a^5 b^2} \left[\frac{2(a^2 - b^2)}{a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0} - \frac{1}{\beta'_0} \right]; \quad c_6 = 2\mu \left(1 + \frac{V}{ab^4 \alpha'_0} \right); \\ c_7 = \frac{4\mu V}{a^3 b^2} \left[\frac{\beta_0}{\beta'_0 (a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)} - \frac{1}{2b^2 \alpha'_0} \right];$$

$$\begin{aligned}
c_8 &= \frac{4\mu V}{a^3 b^2} \left[\frac{\alpha_0}{\beta_0 (a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)} - \frac{1}{2b^2 \alpha_0'} \right]; \\
c_9 &= \frac{4b^2 \mu V}{a^3 b^2 (a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)}; \quad c_{10} = - \frac{4a^2 \mu V}{a^3 b^2 (a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)}; \\
(10) \quad \lambda_1 &= - \frac{2ab^2 \beta_0'' G a / a_0 (1 - q_0 / q)}{\mu (2 + 3ab^2 \beta_0'' \eta / \mu)}; \quad \lambda_2 = \left(\frac{2}{2 + 3ab^2 \beta_0'' \eta / \mu} - \frac{a^2 - b^2}{a^2 + b^2} \right) \frac{1}{a^2}; \\
\lambda_3 &= \frac{a^2 - b^2}{a^2 + b^2}; \quad \lambda_4 = \frac{3(a^2 \alpha_0 + b^2 \beta_0)}{16\pi \mu (a^2 + b^2)}; \quad \lambda_5 = \frac{3\beta_0''}{4\pi \mu (2 + 3ab^2 \beta_0'' \eta / \mu)}.
\end{aligned}$$

Поскольку вектор n_i характеризует поведение микроструктуры, при построении реологических уравнений состояния в соотношении (1) необходимо произвести осреднение с помощью функции распределения F угловых положений оси симметрии частицы и ее относительных размеров

$$\begin{aligned}
(11) \quad T_{ij} &= \langle t_{ij} \rangle = (c_0 + \langle c_1 n_k n_m \rangle) d_{km} + \langle c_2 N_k n_k \rangle \delta_{ij} + \\
&+ \langle c_4 n_k n_m n_i n_j \rangle d_{km} + \langle c_5 N_k n_k n_i n_j \rangle + \langle c_6 \rangle d_{ij} + \\
&+ \langle c_7 n_k n_j \rangle d_{ik} + \langle c_8 n_k n_i \rangle d_{jk} + \langle c_9 n_i N_j \rangle + \langle c_{10} n_j N_i \rangle.
\end{aligned}$$

Функция распределения F удовлетворяет уравнению

$$\partial F / \partial t + \partial(F \dot{n}_i) / \partial n_i = 0,$$

где t — время; \dot{n}_i — определяется соотношениями (2), (10).

Если внешние силы, действующие на элемент микроструктуры, обусловлены только броуновским движением, M_j и f_j , входящие в (2), имеют вид [10, 1]

$$\begin{aligned}
(12) \quad M_j &= -kT \epsilon_{jkm} (n_k / F) \partial F / \partial n_m; \\
f_j &= -kT (1/F) \partial F / \partial n_j,
\end{aligned}$$

где k — постоянная Больцмана; T — абсолютная температура. Используя (12), (2), запишем реологические уравнения состояния (11) в виде

$$\begin{aligned}
(13) \quad T_{ij} &= -p \delta_{ij} + 2 \langle \mu_0 \rangle d_{ij} + \langle \mu_1 n_i n_j \rangle + \\
&+ \langle \mu_2 n_k n_m n_i n_j \rangle d_{km} + 2 \langle \mu_3 (d_{ik} n_k n_j + d_{jk} n_k n_i) \rangle,
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
p &= p_0 - \langle c_2 \lambda_1 n^2 \rangle - kT \langle 5c_2 \lambda_5 n^2 + n(d/dn)(c_2 \lambda_5 n^2) + \\
&+ (c_9 + c_{10}) \lambda_4 n^2 \rangle + \langle (c_1 + c_2 \lambda_2 n^2 + c_2 \lambda_3) n_k n_m \rangle d_{km}; \\
\mu_0 &= (1/2)c_6, \quad \mu_1 = c_5 \lambda_1 n^2 + \lambda_1 (c_9 + c_{10}) + kT \{ 5c_5 \lambda_5 n^2 + \\
&+ (5\lambda_5 - 3\lambda_4)(c_9 + c_{10}) + n(d/dn)[\lambda_5 (c_3 n^2 + c_9 + c_{10})] \};
\end{aligned}$$

$$\mu_2 = c_4 + c_5 (\lambda_2 n^2 + \lambda_3) + \lambda_2 (c_9 + c_{10}); \quad \mu_3 = (1/4)[c_7 + c_8 + \lambda_3 (c_9 + c_{10})].$$

Функция распределения F в данном случае удовлетворяет уравнению

$$\begin{aligned}
(14) \quad \partial F / \partial t &+ kT (\lambda_4 - \lambda_5) n_i n_j \partial^2 F / \partial n_i \partial n_j - kT \lambda_4 n^2 \partial^2 F / \partial n_i \partial n_i + \\
&+ \lambda_2 n_i (\partial F / \partial n_i) d_{km} n_k n_m + [\lambda_1 + kT (2\lambda_4 - 4\lambda_5 - nd\lambda_5/dn)] n_i \partial F / \partial n_i + \\
&+ (\omega_{ij} + \lambda_3 d_{ij}) n_j \partial F / \partial n_i + (3\lambda_1 + nd\lambda_1/dn) F + \\
&+ (5\lambda_2 + nd\lambda_2/dn + (1/n)d\lambda_3/dn) F d_{km} n_k n_m = 0.
\end{aligned}$$

Броуновское движение взвешенных частиц и их внутренние свойства входят в (13) посредством их «прямого вклада», получаемого при подстановке соотношений (2), (10), (12) в уравнение (11) и через функцию распределения F (14), зависящую от этих факторов.

Отметим, что реологические уравнения состояния (13), в которых учтены только силы, обусловленные броуновским движением частиц, по форме совпадают с уравнениями состояния разбавленных суспензий жестких эллипсоидальных частиц [3]. Изменение внутренних свойств взвешенных частиц выражается в том, что вместо реологических постоянных уравнения состояния содержат реологические функции, а осреднение в этих уравнениях проводится не только по возможным угловым положениям взвешенной частицы, но и по ее возможным относительным размерам.

Поступила 8 IV 1975

ЛИТЕРАТУРА

1. Шмаков Ю. И., Бегоулев П. Б., Придатченко Ю. В. Структурно-континуальный подход в реологии дисперсных и полимерных систем.— В кн.: Тепло- и массоперенос. Т. 3. Минск, 1972.
2. Schmakov Y. I., Begoulev P. B. Structure-continual approach in rheology of disperse and polymer system.—«Rheol. Acta», 1974, vol. 13, N 3.
3. Шмаков Ю. И., Таран Е. Ю. Структурно-континуальный подход в реологии полимерных материалов.—«Инж.-физ. журн.», 1970, т. 18, № 6.
4. Ericksen J. L. Theory of anisotropic fluids —«Trans. Soc. Rheol.», 1960, vol. 4, p. 29.
5. Ericksen J. L. Orientation induced by flow —«Trans. Soc. Rheol.», 1962, vol. 6, p. 275.
6. Jeffery G. B. The motion of ellipsoidal particles immersed in a viscous fluid.—«Proc. Roy. Soc.», 1922, vol. A 102, N 715.
7. Ландау Л. Д., Лифшиц Е. М. Механика сплошных сред. М., Гостехиздат, 1954.
8. Hand G. L. A theory of dilute suspensions.—«Arch. Ration. Mech. and Analys.» 1961, vol. 7, N 1.
9. Придатченко Ю. В., Шмаков Ю. И. Реологические уравнения состояния слабых растворов полимеров с жесткими эллипсоидальными макромолекулами.— ПМТФ, 1972, № 2.
10. Покровский В. Н. Напряжения, вязкость и оптическая анизотропия движущейся суспензии жестких эллипсоидов.—«Усп. физ. наук», 1971, т. 103, вып. 4.

УДК 622.276.031 : 532 : 5

ИССЛЕДОВАНИЕ НЕСТАЦИОНАРНОЙ ЦЕНТРАЛЬНО-СИММЕТРИЧНОЙ ФИЛЬТРАЦИИ ЖИДКОСТИ В ЗАМКНУТЫХ ГЕТЕРОГЕННЫХ СРЕДАХ

С. Н. Багир-заде, Г. П. Гусейнов, А. Г. Керимов

(Баку)

Работа является заключительным этапом изучения особенностей нестационарной фильтрации однородной жидкости к центральной скважине с полусферическим забоем в гетерогенных средах с двойной пористостью, состоящих из вложенных одна в другую полусферических областей с различными значениями параметров среды [1, 2].

Найдены точные решения задач о понижении пластового давления в зависимости от времени и расстояния, а также изменение во времени дебита скважины с полусферическим забоем, действующей соответственно при заданном рас-