

ПОЛЫЙ ШАР ИЗ ХАОТИЧЕСКИ АРМИРОВАННОГО
МАТЕРИАЛА ПОД ДЕЙСТВИЕМ ВНУТРЕННЕГО ДАВЛЕНИЯ

И. Д. Рогозин

(Красноярск)

Рассматривается полый шар из упругого связующего материала малой жесткости, хаотически армированного отрезками «волокон» из материала более высокой жесткости. В качестве связующего может выступать, например, полимерный материал. Такое армирование позволяет получить материал с улучшенными свойствами, причем в целом материал получается квазизотропным [1]. Получено распределение напряжений в полном шаре.

Пусть композитная среда состоит из упругого связующего материала и арматуры в виде отрезков круговых цилиндрических волокон. Предполагаем, что диаметр волокон d значительно меньше их длины $l(d \ll l)$. Введем, следуя [2], в качестве исходных следующие гипотезы.

1. Пусть отрезки волокон распределены в связующем материале равномерно по всем направлениям. Макрообъем $\omega (\omega \ll V; V$ — объем тела) отождествим с материальной точкой. Число отрезков волокон в рассматриваемом объеме ω достаточно велико. В каждом волокне осуществляется одноосное напряженное состояние. Будем рассматривать армированный материал как макроскопически однородную среду. Компоненты тензоров напряжений и деформаций в декартовой прямоугольной системе координат x_1, x_2, x_3 обозначим соответственно $\sigma_{ij}, \varepsilon_{ij} (i, j = 1, 2, 3)$.

2. Предполагаем, что связующий материал деформируется упруго. Обозначим постоянные Ламе связующего через λ_c, μ_c .

3. Зависимость между напряжениями и деформациями в арматуре является нелинейной и задается уравнением $\sigma_{nn} = F(\varepsilon_{nn})$, где ε_{nn} — осевая деформация волокна; σ_{nn} — осевое напряжение.

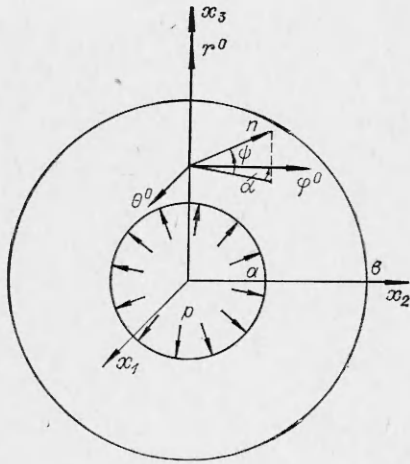
Пусть Ω — полусфера, образованная единичными векторами \mathbf{n} , направленными вдоль осей волокон. Относительный объем волокон, у которых вектор \mathbf{n} находится внутри телесного угла $d\Omega$, пропорционален $d\Omega$, в 2π раз меньше, чем объем всех волокон. Обозначим через n_1, n_2, n_3 направляющие косинусы вектора \mathbf{n} в системе координат x_1, x_2, x_3 ; через η — коэффициент объемного содержания арматуры в материале. Полагая деформации однородными и принимая гипотезу об объемном вкладе компонентов в общее напряженное состояние, получим следующие соотношения между напряжениями и деформациями:

$$(1) \quad \sigma_{ij} = (1 - \eta)(\lambda_c \varepsilon_{ij} + 2\mu_c \varepsilon_{ij}) + \frac{\eta}{2\pi} \int_{\Omega} F(\varepsilon_{nn}) n_i n_j d\Omega.$$

Здесь $\varepsilon = \varepsilon_1 + \varepsilon_2 + \varepsilon_3$; $\varepsilon_{nn} = \varepsilon_{ij} n_i n_j (i, j = 1, 2, 3)$.

Рассмотрим случай, когда функция F имеет вид

$$(2) \quad F(\varepsilon_{nn}) = \begin{cases} E\varepsilon_{nn} & \text{при } \varepsilon_c < \varepsilon_{nn} < \varepsilon_p; \\ 0 & \text{при } \varepsilon_{nn} \leq \varepsilon_c \text{ или } \varepsilon_p \leq \varepsilon_{nn}. \end{cases}$$



Фиг. 1

т. е. волокна деформируются по закону Гука при растяжении до деформации ε_p и при сжатии до деформации ε_c . Достижение этих предельных деформаций приводит к хрупкому разрушению волокна. E — модуль Юнга арматуры.

Предположим, что арматура работает упруго, т. е. разрушения волокон еще не происходило. Учитывая зависимость $F(\varepsilon_{nn}) = E\varepsilon_{nn}$, из (1) получим упругую связь (закон Гука) между тензорами напряжений и деформаций. Коэффициенты Ламе композитного материала λ_k и μ_k будут равны в этом случае

$$\lambda_k = (1 - \eta) \lambda_c + 1/15\eta E;$$

$$\mu_k = (1 - \eta) \mu_c + 1/15\eta E.$$

Решать задачу удобнее в сферической системе координат r, θ, φ . Ввиду симметрии достаточно рассмотреть задачу для одного фиксированного луча, направленного вдоль радиуса шара, например вдоль оси x_3 . Направим орты r^0, θ^0, φ^0 сферической системы координат параллельно осям Ox_3, Ox_1, Ox_2 соответственно. Перепишем уравнения (1) в этой системе координат, вводя углы α и ψ (фиг. 1), которые задают направление вектора n . Опустим при этом индексы у λ_c и μ_c .

$$(3) \quad \begin{aligned} \sigma_r &= (1 - \eta) (\lambda\varepsilon + 2\mu\varepsilon_r) + \eta \int_0^{\pi/2} F(\varepsilon_{nn}) \sin^2 \psi \cos \psi d\psi; \\ \sigma_\theta &= (1 - \eta) (\lambda\varepsilon + 2\mu\varepsilon_\theta) + \frac{\eta}{2\pi} \int_{\Omega} F(\varepsilon_{nn}) \sin^2 \alpha \cos^2 \psi d\Omega; \\ \sigma_\varphi &= (1 - \eta) (\lambda\varepsilon + 2\mu\varepsilon_\varphi) + \frac{\eta}{2\pi} \int_{\Omega} F(\varepsilon_{nn}) \cos^2 \alpha \cos^2 \psi d\Omega. \end{aligned}$$

Вследствие симметрии задачи $\varepsilon_\theta = \varepsilon_\varphi$, $\sigma_\theta = \sigma_\varphi$, а компоненты с разными индексами равны нулю [3]. Осевая деформация волокна

$$\varepsilon_{nn} = \varepsilon_r \sin^2 \psi + \varepsilon_\theta \cos^2 \psi \sin^2 \alpha + \varepsilon_\varphi \cos^2 \psi \cos^2 \alpha.$$

Так как $\varepsilon_\theta = \varepsilon_\varphi$, то можно записать

$$(4) \quad \varepsilon_{nn} = \varepsilon_r \sin^2 \psi + \varepsilon_\theta \cos^2 \psi.$$

Следовательно, ε_{nn} не зависит от угла α . Для суммы $\sigma_\theta + \sigma_\varphi$ также исчезает зависимость от α :

$$(5) \quad \sigma_\theta + \sigma_\varphi = 2(1 - \eta) [\lambda\varepsilon + \mu(\varepsilon_\theta + \varepsilon_\varphi)] + \eta \int_0^{\pi/2} F(\varepsilon_{nn}) \cos^3 \psi d\psi.$$

Учитывая (2), перепишем (3), (5) в следующем виде:

$$(6) \quad \sigma_r = (1 - \eta)(\lambda\varepsilon + 2\mu\varepsilon_r) + \eta \int_{\gamma}^{\delta} E\varepsilon_{nn} \sin^2 \psi \cos \psi d\psi;$$

$$\sigma_\theta + \sigma_\varphi = 2(1 - \eta)[\lambda\varepsilon + \mu(\varepsilon_\theta + \varepsilon_\varphi)] + \eta \int_{\gamma}^{\delta} E\varepsilon_{nn} \cos^3 \psi d\psi.$$

Углы γ и δ определяются из соотношений

$$\varepsilon_\gamma \equiv \varepsilon_r \sin^2 \gamma + \varepsilon_\theta \cos^2 \gamma = \varepsilon_p;$$

$$\varepsilon_\delta \equiv \varepsilon_r \sin^2 \delta + \varepsilon_\theta \cos^2 \delta = \varepsilon_c.$$

Отсюда получаем

$$\sin^2 \gamma = (\varepsilon_p - \varepsilon_\theta) / (\varepsilon_r - \varepsilon_\theta);$$

$$\sin^2 \delta = (\varepsilon_\theta - \varepsilon_c) / (\varepsilon_\theta - \varepsilon_r).$$

Следовательно,

$$\gamma = \begin{cases} 0 & \text{при } \varepsilon_\gamma < \varepsilon_p; \\ \arcsin [(\varepsilon_p - \varepsilon_\theta) / (\varepsilon_r - \varepsilon_\theta)]^{1/2} & \text{при } \varepsilon_\gamma = \varepsilon_p; \end{cases}$$

$$\delta = \begin{cases} \pi/2 & \text{при } \varepsilon_\delta > \varepsilon_c; \\ \arcsin [(\varepsilon_\theta - \varepsilon_c) / (\varepsilon_\theta - \varepsilon_r)]^{1/2} & \text{при } \varepsilon_\delta = \varepsilon_c. \end{cases}$$

Интегрируя (6) по ψ с учетом (4), получим

$$(7) \quad \sigma_r = (w + g)\varepsilon_r + (v + c)\varepsilon_\theta;$$

$$\sigma_\theta + \sigma_\varphi = (v + c)\varepsilon_r + (2w + v + t)\varepsilon_\theta,$$

где

$$v = 2(1 - \eta)\lambda; \quad w = (1 - \eta)(\lambda + 2\mu);$$

$$g = 1/5\eta E(\sin^2 \delta - \sin^2 \gamma);$$

$$c = 1/5\eta E[\sin^3 \delta(\cos^2 \delta + 2/3) - \sin^3 \gamma(\cos^2 \gamma + 2/3)];$$

$$t = 1/5\eta E[25/8(\sin \delta - \sin \gamma) + 25/48(\sin 3\delta - \sin 3\gamma) + 1/16(\sin 5\delta - \sin 5\gamma)].$$

Выразим деформации через перемещения u [3]:

$$\varepsilon_r = \frac{du}{dr}; \quad \varepsilon_\theta = \varepsilon_\varphi = u/r$$

и подставим в (7):

$$(8) \quad \sigma_r = (w + g)\frac{du}{dr} + (v + c)\frac{u}{r};$$

$$\sigma_\theta + \sigma_\varphi = (v + c)\frac{du}{dr} + (2w + v + t)\frac{u}{r}.$$

Так как λ и μ положительны, а δ больше, чем γ , то $w + g > 0$. Уравнение равновесия в сферической системе координат имеет вид [3]

$$(9) \quad r \frac{d\sigma_r}{dr} + 2(\sigma_r - \sigma_\theta) = 0.$$

Однако удобнее преобразовать его к виду

$$(10) \quad \frac{d\sigma_r}{dr} + \frac{2\sigma_r - (\sigma_\theta + \sigma_\varphi)}{r} = 0.$$

Так как $\sigma_\theta = \sigma_\varphi$, то из (10) всегда следует (9), нов (10) не входит угол α . Подставим (8) в (10). После несложных преобразований получим

$$(11) \quad \frac{d^2u}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{du}{dr} - \frac{c}{r^2} u + \frac{1}{w+g} \left[\frac{dg}{dr} \frac{du}{dr} + \left(\frac{1}{r} \frac{dc}{dr} + \frac{2g+c-t}{r^2} \right) u \right] = 0.$$

Краевые условия возьмем в таком виде:

$$(12) \quad \begin{aligned} r=a: & \quad u(a)=U; \\ r=b: & \quad \sigma_r(b)=0. \end{aligned}$$

Задачу (11), (12) будем решать численно, вводя итерации по u , так как уравнение (11) нелинейное. Аппроксимируем уравнение (11) разностной схемой со вторым порядком точности [4]:

$$(13) \quad \frac{u_{k+1}^{(i+1)} - 2u_k^{(i+1)} + u_{k-1}^{(i+1)}}{h^2} + \frac{2}{r_k} \frac{u_{k+1}^{(i+1)} - u_{k-1}^{(i+1)}}{2h} - \frac{c}{r_k^2} u_k^{(i+1)} + f_k^{(i)} = 0,$$

где

$$f_k^{(i)} = \frac{1}{w+g_k^{(i)}} \left[\frac{g_{k+1}^{(i)} - g_{k-1}^{(i)}}{2h} \cdot \frac{u_{k+1}^{(i)} - u_{k-1}^{(i)}}{2h} + \left(\frac{1}{r_k} \frac{c_{k+1}^{(i)} - c_{k-1}^{(i)}}{2h} + \frac{2g_k^{(i)} + c_k^{(i)} - t}{r_k^2} \right) u_k^{(i)} \right].$$

Индекс внизу означает номер точки на радиусе шара ($k=1, 2, \dots, n-1$), индекс сверху в скобках — номер шага по итерации, с которого берется значение функции.

Уравнение (13) перепишем в следующем виде:

$$A_k u_{k-1}^{(i+1)} - C_k u_k^{(i+1)} + B_k u_{k+1}^{(i+1)} = -F_k^{(i)}.$$

Здесь

$$(14) \quad A_k = 1 - \frac{h}{r_k}; \quad B_k = 1 + \frac{h}{r_k}; \quad C_k = 2 \left(1 + \frac{h^2}{r_k^2} \right); \quad F_k^{(i)} = h^2 f_k^{(i)}.$$

Приравнявая, согласно (12), $\sigma_r(b)$ в формуле (8) нулю, получим

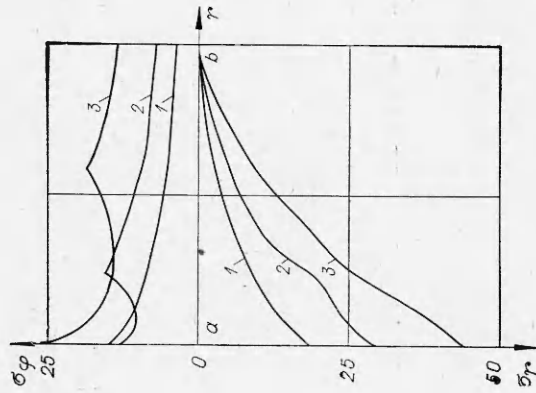
$$\frac{du}{dr} \Big|_{r=b} + \frac{v+c}{w+g} \frac{u(b)}{b} = 0.$$

Граничные условия аппроксимируем разностной схемой со вторым порядком точности:

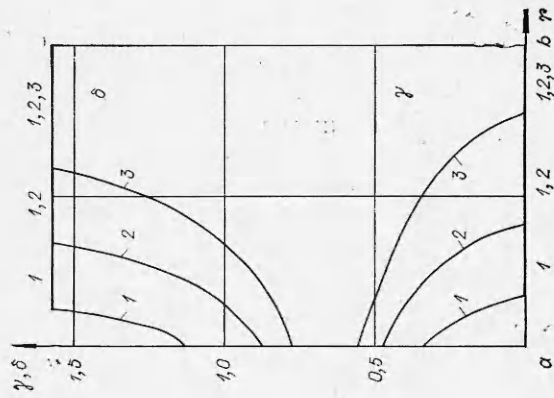
$$(15) \quad \begin{aligned} u_0 &= U; \\ \frac{u_{n-2}^{(i+1)} - 4u_{n-1}^{(i+1)} + 3u_n^{(i+1)}}{2h} + \kappa u_n^{(i+1)} &= 0, \end{aligned}$$

где

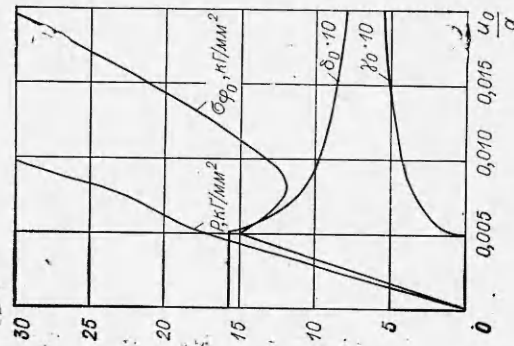
$$\kappa = \frac{v+C_n^{(i)}}{b(w+g_n^{(i)})}.$$



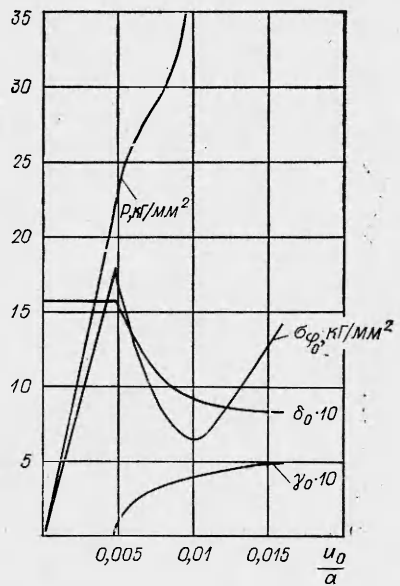
Фиг. 4



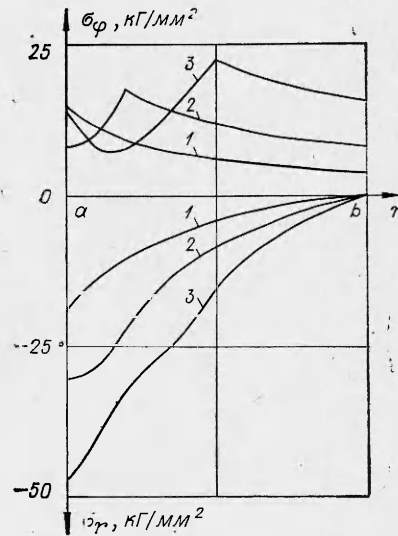
Фиг. 3



Фиг. 2



Фиг. 5



Фиг. 6

Будем искать решение методом левой прогонки [4]. Используя второе уравнение из (15), найдем прогоночные коэффициенты $\xi_n^{(i+1)}$ и $\eta_n^{(i+1)}$:

$$\xi_n^{(i+1)} = \frac{4A_{n-1} - C_{n-1}}{(3 + 2hk)A_{n-1} - B_{n-1}};$$

$$\eta_n^{(i+1)} = \frac{[4 - (3 + 2hk)\xi_n^{(i+1)}]F_{n-1}^{(i)}}{(3 + 2hk)C_{n-1} - 4B_{n-1}}.$$

Здесь A_{n-1} , B_{n-1} , C_{n-1} и $F_{n-1}^{(i)}$ выражаются по формулам (14).

Из первого уравнения (12) определяем u_0 . Затем находим остальные перемещения $u_k^{(i+1)}$ ($k = 1, 2, \dots, n$). Через $u_k^{(i+1)}$ определяем ε_{r_k} , ε_{θ_k} , ε_{φ_k} :

$$\varepsilon_{r_0} = \frac{-3u_0 + 4u_1^{(i+1)} - u_2^{(i+1)}}{2h};$$

$$\varepsilon_{r_n} = \frac{u_{n-2}^{(i+1)} - 4u_{n-1}^{(i+1)} + 3u_n^{(i+1)}}{2h};$$

$$\varepsilon_{r_k} = \frac{u_{k+1}^{(i+1)} - u_{k-1}^{(i+1)}}{2h} \quad (k = 1, \dots, n-1);$$

$$\varepsilon_{\theta_k} = \varepsilon_{\varphi_k} = \frac{u_k^{(i+1)}}{r_k} \quad (k = 0, 1, \dots, n).$$

Наконец, из формул (7) определяем σ_{r_k} , σ_{φ_k} и σ_{θ_k} . Так как уравнение (11) нелинейно, вводим итерации по u : определяем $F_b^{(i+1)}$ через найденные $u_k^{(i+1)}$ и повторяем прогонку, не изменяя u_0 . Процесс счета начинается с упругого решения. Задача решалась на вычислительной машине М-222.

На фиг. 2—4 приведены результаты расчета армированного шара при следующих исходных данных: $E=7000$ кГ/мм²; $\lambda_c=300$ кГ/мм²; $\mu_c=75$ кГ/мм²; $\epsilon_p=0,005$; $\epsilon_c=-0,01$; $\eta=0,1$.

На фиг. 2 показано изменение давления $p = -\sigma_{r_0}$, напряжения σ_{φ_0} , а также величины углов γ_0 , δ_0 на внутренней поверхности шара в зависимости от ее перемещения u_0 .

На фиг. 3 показано изменение углов γ и δ в зависимости от радиуса r и давления p (кривые 1, 2, 3 — $p=22,2$; 36,7; 55,3 кГ/мм² соответственно).

На фиг. 4 приведены графики, показывающие распределение напряжений в стенке сферического сосуда в зависимости от радиуса r и давления p (кривые 1, 2, 3 — $u_0=0,005$; 0,008; 0,018А соответственно).

На фиг. 5, 6 показано изменение давления $p = -\sigma_{r_0}$, напряжения σ_{φ_0} , величины углов γ_0 , δ_0 (фиг. 5) и распределение напряжений в стенке полого шара (фиг. 6) при следующих характеристиках композитного материала: $E=7000$ кГ/мм²; $\lambda_c=300$ кГ/мм²; $\mu_c=75$ кГ/мм²; $\epsilon_p=0,005$; $\epsilon_c=-0,01$; $\eta=0,2$ (кривые 1, 2, 3 — $u_0=0,004$; 0,008; 0,015А).

Поступила 19 VI 1974

ЛИТЕРАТУРА

1. Богачев И. Н., Вайнштейн А. А., Волков С. Д. Введение в статистическое металловедение. М., «Металлургия», 1972.
2. Annin V. D. The constitutive equations and some problems of random fiber composite body. 15—th Polish Solid Mechanics Conference. Abstracts Zakopane, 1973, p. 6—7.
3. Илюшин А. А., Ленский В. С. Сопротивление материалов. М., Физматгиз, 1959.
4. Самарский А. А. Введение в теорию разностных схем. М., «Наука», 1971.