

Уравнение представляет обобщение известного уравнения Бюргера — Кортевега-де Бриза. Указаны физические условия, при которых справедливы различные предельные формы уравнения. Показано, что это уравнение имеет две точки бифуркации рождения цикла и, как следствие, периодические решения вблизи этих точек.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Глухих В. А., Тананаев А. В., Кириллов И. Р. Магнитная гидродинамика в ядерной энергетике. — М.: Энергоатомиздат, 1987.
2. Капица П. Л. Волновое течение тонких слоев вязкой жидкости // ЖЭТФ. — 1948. — Т. 18, вып. 1.
3. Демехин Е. А., Шкадов В. Я. К теории солитонов в системах с диссипацией // Изв. АН СССР. МЖГ. — 1986. — № 3.
4. Непомнящий А. А. Устойчивость волновых режимов в пленке, стекающей по наклонной плоскости // Изв. АН СССР. МЖГ. — 1974. — № 3.
5. Аитов Т. Н., Кириллина Е. М. Течение электропроводной жидкости в тонком слое со свободной поверхностью при воздействии сильного магнитного поля // Магнитная гидродинамика. — 1985. — № 3.
6. Алиев И. Н., Шарохин А. П. Асимптотика поверхности проводящей пленки в поперечном магнитном поле // Там же.
7. Бернштам В. А., Козырев С. В., Незнамова Е. В., Элькин А. И. Устойчивость течения пленки проводящей жидкости в наклонном магнитном поле // Магнитная гидродинамика. — 1985. — № 2.
8. Вагажин А. Е., Любимов Г. А., Регирер С. А. Магнитогидродинамические течения в каналах. — М.: Наука, 1970.
9. Шкадов В. Я., Запрянов З. Д. Течение вязкой жидкости. — М.: Изд-во МГУ, 1984.
10. Маурин Л. Н., Точигин А. А. Солитоны на стекающей жидкой пленке // ПМТФ. — 1979. — № 4.
11. Кудряшов Н. А. Точные солитонные решения обобщенного эволюционного уравнения волновой динамики // ПММ. — 1988. — Т. 53, вып. 3.

г. Москва

Поступила 7/VI 1988 г.,  
в окончательном варианте — 9/IX 1988 г.

УДК 539.3

С. П. Киселев, В. М. Фомин, Ю. А. Шитов

### ЧИСЛЕННОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ОТСКОКА ПОРИСТОГО ЦИЛИНДРА ОТ ЖЕСТКОЙ ПРЕГРАДЫ

Отскок сплошного цилиндра (ударника) от недеформируемой преграды изучался многими авторами (см., например, [1—4]). В данной работе исследуется отскок пористого ударника от жесткой преграды. Показано, что время контакта и характер затекания пор зависят от отношения длины ударника к его радиусу.

1. Описание поведения пористого тела проводится в рамках модели Прандтля — Рейса [5]. Присутствие пор в ударнике учитывается выбором уравнения состояния, которое будет приведено ниже. Такой подход справедлив при достаточно интенсивных нагрузках, когда во фронте пластической ударной волны (УВ) происходит полное затекание пор. В этом случае вещество за фронтом пластической волны является сплошным, а все особенности, связанные с затеканием пор, локализованы на фронте пластической волны. Уравнения Прандтля — Рейса в двухмерной постановке имеют вид [4—6]

$$(1.1) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \left( \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial w}{\partial z} + k \frac{u}{r} \right) = 0,$$

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial r} + \frac{\partial S_{rr}}{\partial r} + \frac{\partial S_{rz}}{\partial z} + k \frac{S_{rr} - S_{\varphi\varphi}}{r},$$

$$\rho \frac{\partial w}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{\partial S_{rz}}{\partial r} + \frac{\partial S_{zz}}{\partial z} + k \frac{S_{rz}}{r}, \quad \frac{\partial r}{\partial t} = u, \quad \frac{\partial z}{\partial t} = w,$$

© 1990 Киселев С. П., Фомин В. М., Шитов Ю. А.

$$\frac{\partial S_{rr}}{\partial t} = 2\mu \left( \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{3\rho} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right), \quad \frac{\partial S_{zz}}{\partial t} = 2\mu \left( \frac{\partial w}{\partial z} + \frac{1}{3\rho} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right),$$

$$\frac{\partial S_{\Phi\Phi}}{\partial t} = 2\mu \left( k \frac{u}{r} + \frac{1}{3\rho} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right), \quad \frac{\partial S_{rz}}{\partial z} = \mu \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r} \right),$$

$$\sigma_{ij} = -p\delta_{ij} + S_{ij} \quad (i, j = 1, 2, 3), \quad S_{rr}^2 + S_{zz}^2 + S_{\Phi\Phi}^2 + 2S_{rz}^2 \leq \frac{2}{3} Y^2,$$

где  $\rho$  — плотность;  $u, w$  — компоненты вектора скорости вдоль  $r$  и  $z$ ;  $p$  — давление;  $\sigma_{ij}, S_{ij}$  — компоненты тензора напряжений и девиатора напряжений;  $Y$  — предел текучести;  $\mu$  — модуль сдвига;  $k = 0$  соответствует плоскому, а  $k = 1$  — осесимметричному случаю. Система (1.1) замыкается уравнением состояния

$$(1.2) \quad p = p(\rho, m_2), \quad \rho = \rho_s m_2, \quad m_1 + m_2 = 1$$

( $\rho, \rho_s$  — плотность пористого и сплошного тела,  $m_2, m_1$  — объемная концентрация сплошного тела и пор). Для выбора уравнения состояния воспользуемся уравнением ударной адиабаты, приведенной, например, в [7]. Согласно [7], затекание пор начинается в пластической области при выполнении условия

$$(1.3) \quad p > p_0, \quad p_0 = -(2/3)Y \ln(1 - m_2^0), \quad m_2^0 = 1 - m_1^0$$

( $m_1^0$  — начальная пористость). При давлении  $p < p_0$  затекания пор не происходит, поэтому

$$(1.4) \quad p = c_0^2(\rho_s - \rho_s^0) + \Gamma p_0, \quad m_2 = 0, \quad \dot{m}_2 = m_2^0$$

( $\Gamma$  — коэффициент Грюнайзена). Уравнения (1.4) дополняются уравнением для внутренней энергии  $\epsilon$

$$(1.5) \quad \frac{\partial \epsilon}{\partial t} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{1}{\rho} \left( S_{rr} \frac{\partial u}{\partial r} + S_{zz} \frac{\partial w}{\partial z} + S_{rz} \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r} \right) + k S_{\Phi\Phi} \frac{u}{r} \right).$$

Область применимости (1.4), (1.5) показана на рис. 1 цифрой 1. В (1.4) пренебрегается изменением объема пор вследствие упругой разгрузки на порах. После того как  $p$  превысит  $p_0$ , возникает пластическое затекание пор. На рис. 1 эта область обозначена цифрой 2. Плотность твердого тела будем считать постоянной:

$$(1.6) \quad \rho_s = \rho_s^1 = \text{const}, \quad m_2^0 < m_2 < 1,$$

где  $\rho_s^1$  находится по (1.4) при условии  $p = p_0$ . Зависимость давления от средней плотности примем в виде

$$(1.7) \quad p = p_0(1 + \beta(\rho - \rho_1)), \quad \rho_1 = m_2^0 \rho_s^1.$$

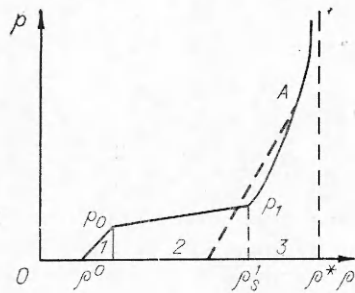
Здесь  $\beta$  вычисляется по формуле  $p_1 = p_0(1 + \beta(\rho_s^1 - \rho_1))$ , а  $p_1$  — из ударной адиабаты. Отметим, что в случае, когда существенную роль играет неполное затекание пор, вместо (1.7) необходимо использовать более точное уравнение (20) из [7]. Ударная адиабата при полном затекании пор определена в [7–9] и имеет вид

$$(1.8) \quad p(m_2^0, \rho) = (\rho_s^0 c_0^2 (v_1(h+1) - v_1^2 h / m_2^0 - m_2^0) + (1-h)(v_1 - m_2^0) p_0 / m_2^0 + p_0(h - v_1)) / (h v_1 - 1), \\ \rho_s^1 < \rho < \rho^*, \quad \rho^* = h \rho^0, \quad v_1 = \rho^0 / \rho, \\ \rho^0 = m_2^0 \rho_s^0, \quad m_2 = 1, \quad h = 1 + 2/\Gamma.$$

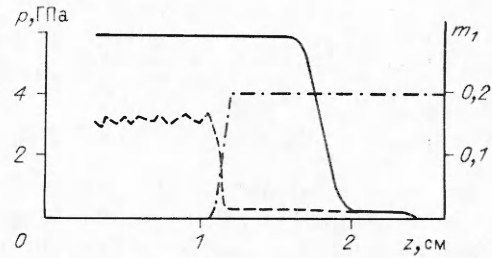
На рис. 1 область применимости (1.8) показана цифрой 3. Разгрузка из состояния А происходит по адиабатическому закону (соответствующая адиабата дана штриховой линией).

Решение системы (1.1)–(1.8) проводилось численно методом Уилкинса [5].

2. Для выяснения особенностей распространения УВ в пористом теле рассмотрена одномерная плоская задача о поршне. Предположим, что в твердое тело с постоянной скоростью  $w_0$  начинает вдвигаться не-



Р и с. 1



Р и с. 2

деформируемый поршень. Тогда впереди поршня побегит упругопластическая волна, за фронтом которой реализуется односно-деформированное состояние. Полагая в (1.1) все функции зависящими от  $z$ ,  $k = 0$ ,  $u = 0$ ,  $du/dz = 0$ , получим одномерную систему уравнений, которая замыкается условиями (1.2)–(1.8). Начальные условия зададим в виде  $w = 0$ ,  $\sigma_{ij} = 0$ ,  $\rho_s = \rho_s^0$ ,  $m_2 = m_2^0$ , граничное условие —  $w = w_0$ . В качестве параметров выберем  $w_0 = 10^3$  м/с,  $\rho_s^0 = 10^3$  кг/м<sup>3</sup>,  $c_0 = 5 \cdot 10^3$  м/с,  $\Gamma = 1,18$ ,  $\mu = 25$  ГПа,  $Y = 0,3$  ГПа. При данных параметрах рассчитан пористый ( $m_2^0 = 0,8$ ) и сплошной ( $m_2^0 = 1$ ) материал.

На рис. 2 приведены распределения давления  $p(z)$  и пористости  $m_2(z)$  на момент  $t = 3$  мкс. Сплошная кривая —  $p(z)$  в сплошном теле, штриховая — в пористом, штрихпунктирная —  $m_2(z)$ . Из рис. 2 следует, что давление за фронтом пластической волны в сплошном теле в 2 раза превышает давление в пористом теле, а соответствующая скорость пластической волны больше в 1,63 раза. Полное затекание пор происходит во фронте пластической волны. Упругий предвестник в сплошном и пористом телах распространяется с одинаковой скоростью, что связано с пренебрежением разгрузкой на порах. Оценим изменение скорости звука вследствие разгрузки на порах. В окрестности поры скорость звука будет уменьшаться от продольной  $c_l$  до стержневой  $c_s$ . Поскольку в каждом сечении средняя площадь пор равна  $m_1$ , для средней скорости звука имеем

$$(2.1) \langle c \rangle_p \simeq m_1 c_s + m_2 c_l, \quad c_s = \sqrt{E/\rho}, \quad c_l = c_s \sqrt{(1-\nu)/(1+\nu)(1-2\nu)}$$

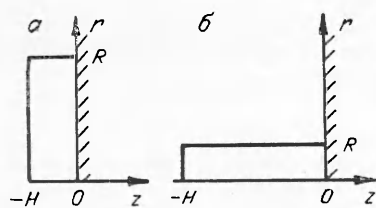
( $\nu$  — коэффициент Пуассона,  $E$  — модуль Юнга). Используя (2.1), получим следующую оценку:

$$(2.2) \langle c \rangle_p / c_l \simeq 1 - m_1(1 - c_s/c_l), \quad c_s/c_l = \sqrt{(1+\nu)(1-2\nu)/(1-\nu)}$$

Полагая в (2.2)  $\nu = 0,3$ , найдем  $c_l/\langle c \rangle_p \simeq 1,03$  при  $m_1 = 0,2$ ,  $c_l/\langle c \rangle_p \simeq 1,01$  при  $m_1 = 0,1$ . Отсюда следует, что при маленькой пористости ( $m_1 < 0,2$ ) изменение скорости упругого предвестника вследствие разгрузки на порах будет мало.

3. Рассмотрим задачу об отскоке цилиндрического пористого ударника от твердой преграды. Математически задача ставится следующим образом: найти функции  $u$ ,  $w$ ,  $\rho$ ,  $\varepsilon$ ,  $\sigma_{ij}$ ,  $\rho_s$ ,  $m_2$ ,  $\rho$ , удовлетворяющие: системе уравнений (1.1)–(1.8); начальным условиям  $w = w_0$ ,  $u = 0$ ,  $\sigma_{ij} = 0$ ,  $\rho = \rho^0$ ,  $m_2 = m_2^0$ ; граничным условиям: на плоскости контакта ( $z = 0$ )  $w = 0$ ,  $S_{rz} = 0$ , при отходе от преграды ( $z < 0$ )  $\sigma_{ij}n_j = 0$ . На свободной деформирующейся поверхности ударника ставится условие  $\sigma_{ij}n_j = 0$ . Одна из важнейших характеристик соударения — время контакта (соударения)  $\tau$ . Определение  $\tau$  в данной работе производится аналогично [4]. Введем силу, действующую на границу  $F(t) = \int_{s(t)} \sigma_{zz}(z = 0, t) ds'$ , тогда обращение  $F(t) =$

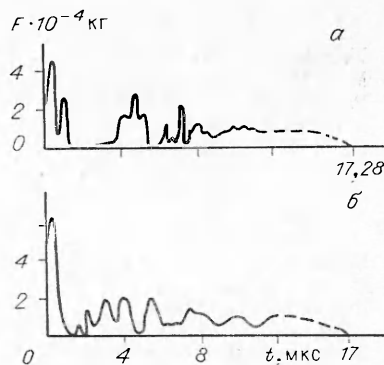
$w_0$ , м/с	$m_x^0$ ударника				
	короткого			длинного	
	0,8	0,9	1,0	0,9	1,0
300	1,4	1,4	0,92	15,3	14,5
400	1,5	1,32	0,91	17,28	17,0
500	1,5	1,23	0,93	—	—



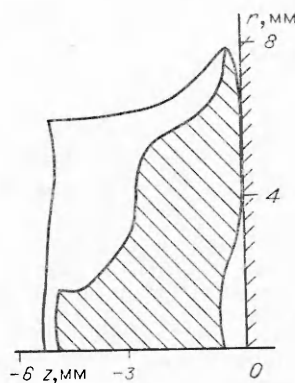
Р и с. 3

нуль отвечает моменту отскока. Естественно ожидать, что  $\tau$  для пористых ударников будет больше, чем для сплошных. Однако расчеты показали, что это предположение выполняется не всегда. Рассчитанные времена контакта  $\tau$  (мкс) для короткого и длинного ударников приведены в таблице. На рис. 3, а показан короткий ударник ( $H = 0,2$  см,  $R = 1$  см), на рис. 3, б — длинный ( $H = 1$  см,  $R = 0,4$  см). В качестве материала ударника выбрана сталь с характеристиками  $\rho_s^0 = 7,85$  г/см<sup>3</sup>,  $\mu = 80$  ГПа,  $Y = 1,2$  ГПа. Расчеты проводились для различных  $w_0$  и  $m_2^0$ .

Из таблицы следует, что заметное увеличение времени контакта имеет место только для короткого ударника. Для длинного времени контакта пористого и сплошного ударников близки между собой. Последнее связано с тем, что вследствие боковых волн разгрузки происходит падение амплитуды и скорости пластической УВ, возникающей на контакте. Поэтому напряжение снимается упругими волнами, скорости распространения которых для пористого и сплошного ударников совпадают. На рис. 4 дана зависимость  $F(t)$  для длинного ударника при  $w_0 = 400$  м/с. Случай а соответствует пористому ударнику с  $m_2^0 = 0,9$ , б — сплошному ( $m_2^0 = 1$ ). Из рис. 4 видно, что в начальный момент  $t \leq 2$  мкс сила  $F$  пористого ударника существенно меньше, чем сплошного. В дальнейшем, вследствие боковых волн разгрузки, эти силы выравниваются. Отметим другую интересную особенность соударения пористых ударников, связанную с влиянием боковых волн разгрузки. Как следует из (1.3), затекание пор происходит в тех точках, через которые прошел фронт пластической УВ, и выполнено условие  $p > p_0$ . Поскольку для ударников с  $H > R$  УВ может не достигать свободной поверхности, затекания пор во всем объеме ударника происходить не будет. На рис. 5 штриховкой показана область затекания пор на момент  $t = 5$  мкс для ударника с  $H = 0,6$  см,  $R = 0,5$  см,  $w_0 = 300$  м/с,  $m_2^0 = 0,8$ . В последующие моменты времени ( $t > 5$  мкс) область затекания остается практически неизменной. Фронт отраженной пластической волны отходит от преграды на расстояние порядка 3 мм и практически совпадает с границей области затекания. Некоторая вытянутость области затекания вблизи оси связана с усилением амплитуды волн при их сжатии к оси. Для короткого ударника можно пренебречь влиянием боковой разгрузки и считать движение близким к одномерному. В этом случае УВ, возникающая на контактной поверхности, достигает свободной поверхности и отражается волной разгрузки. Время контакта определяется скоростью распространения УВ. Как было показано в п. 2, скорость УВ в пористом теле существенно меньше, чем в сплошном, поэтому время контакта больше.



Р и с. 4



Р и с. 5

## ЛИТЕРАТУРА

1. Уилкинс М. Л., Гуинан М. У. Удар цилиндра по жесткой преграде // *Механика*. — М., 1973. — № 3.
2. Рахматулин Х. А., Демьянов Ю. А. Прочность при интенсивных кратковременных нагрузках. — М.: Физматгиз, 1961.
3. Качанов Л. М. Основы теории пластичности. — М.: ГИТЛ, 1956.
4. Гулидов А. П., Фомин В. М. Численное моделирование отскока осесимметричных стержней от твердой преграды // *ПМТФ*. — 1980. — № 3.
5. Уилкинс М. Л. Расчет уругопластических течений // *Вычислительные методы в гидродинамике*. — М.: Мир, 1967.
6. Баум Ф. А., Орленко Л. П., Станюкович К. П. и др. Физика взрыва. — М.: Наука, 1975.
7. Дунин С. З., Сурков В. В. Эффекты диссипации энергии и влияние плавления на ударное сжатие пористых тел // *ПМТФ*. — 1982. — № 1.
8. Зельдович Я. Б., Райзер Ю. П. Физика ударных волн и высокотемпературных гидродинамических явлений. — М.: Наука, 1966.
9. Херман В. Определяющее уравнение для динамического сжатия пластических пористых материалов // *Механика*. — М., 1970. — № 5.

г. Новосибирск

Поступила 26/XII 1988 г.<sup>3</sup>

УДК 533.95:538.4

А. П. Кузнецов

### ЭКСПРЕСС-ОЦЕНКА ПАРАМЕТРОВ РЕЛЬСОТРОННОГО УСКОРИТЕЛЯ

По поводу электромагнитного ускорения тел существует весьма обширная литература как обзорного [1, 2], так и конкретного плана [3, 4]. Большинство результатов, описанных в этих работах, получено с помощью численных методов. Их аналитическое обобщение на всю гамму вариантов такой многопараметрической задачи, какой является задача о рельсотроне, при этом оказывается затрудненным. В связи с чем полезно найти такие соотношения, связывающие характеристики разрядного контура с параметрами ускоряемого тела, которые позволили бы без претензий на особую точность, но качественно верно и быстро сделать правдоподобные оценки интересующих величин. Следует отметить, что в [5] приведены важные соотношения, касающиеся учета влияния величины активного сопротивления контура на асимптотику КПД преобразования энергии накопителя в кинетическую энергию. Настоящая работа предлагает сделать доступными быстрой оценке и величины электрических характеристик разрядного контура в зависимости от требований, предъявляемых к тракту ускорения (длина разгона, допустимые перегрузки, требуемая скорость) как для одноступенчатого, так и для многоступенчатого ускорителя.

1. Для постановки задачи воспользуемся функцией Лагранжа  $\mathcal{L}$ , которая для идеального рельсотрона имеет вид

$$(1.1) \quad \mathcal{L} = \frac{m \dot{q}_1^2}{2} + \frac{(L_0 + kq_1) \dot{q}_2}{2} - \frac{q_2^2}{2C}$$

Здесь обобщенные координаты  $q_1$  и  $q_2$  — соответственно путь, пройденный телом, и заряд конденсатора накопителя энергии;  $L_0$  — начальная индуктивность ускорителя;  $C$  — емкость конденсатора;  $k$  — погонная индуктивность ускорителя;  $m$  — масса ускоряемого тела.

Аналитическое решение уравнений движения, порождаемых (1.1), не найдено, и, как сказано выше, теоретическое рассмотрение процесса ускорения требует численного решения этих уравнений.

Ниже предлагается следующая процедура экспресс-оценок параметров рельсотронного ускорителя. Рассмотрим уравнение «движения» для  $q_2$ :

$$(1.2) \quad \ddot{q}_2 L + \dot{q}_2 \dot{L} + q_2 / C = 0$$

$L = L_0 + kq_1$ ). Поставим в соответствие (1.2) уравнение

$$(1.3) \quad \ddot{q} + \frac{2n}{(n+2)t_*} \dot{q} + \frac{2q}{L_0 C (n+2)} = 0,$$

© 1990 Кузнецов А. П.