

РАСПРОСТРАНЕНИЕ НАЧАЛЬНОГО ИМПУЛЬСА В РЕЛЯТИВИСТСКОЙ МАГНИТНОЙ ГИДРОДИНАМИКЕ С КОНЕЧНОЙ ПРОВОДИМОСТЬЮ

М. Т. Жумартбаев (Алма-Ата)

Задача о распространении малого начального импульса в нерелятивистской магнитной гидродинамике с конечной проводимостью полностью решена в работе Г. С. Голицина [1]. Она оказалась сравнительно легко разрешимой, так как в уравнениях Максвелла можно пренебречь током смещения (ток смещения, как будет видно ниже, порядка $\sim 1/c^2$ по сравнению с остальными членами). Малость тока смещения позволяет выразить электрическое поле через магнитное и, тем самым, свести число необходимых уравнений до минимума. При этом альфеновские и магнитозвуковые волны описываются двумя независимыми системами уравнений, что свидетельствует о их распространении без взаимодействия и при конечной проводимости.

В релятивистской магнитной гидродинамике ток смещения одного порядка с остальными членами, и поэтому его нельзя опускать. Для решения указанной задачи необходимо рассмотреть полную систему релятивистских магнитогидродинамических уравнений и уравнений Максвелла, где одновременно будут фигурировать как электрическое, так и магнитное поля. В общем релятивистском случае альфеновские и магнитозвуковые волны не разделяются.

Рассмотрим уравнения Максвелла с релятивистским током в правой части [2-4]

$$\begin{aligned} \text{rot } \mathbf{H} &= \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \frac{4\pi}{c} \gamma \lambda \left(\mathbf{E} + \frac{1}{c} [\mathbf{v}\mathbf{H}] \right), \quad \gamma = \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \right)^{-1/2} \\ \text{div } \mathbf{E} &= \frac{4\pi}{c^2} \gamma \lambda (\mathbf{v}\mathbf{E}), \quad \text{rot } \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t}, \quad \text{div } \mathbf{H} = 0 \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь принято, что свободные заряды отсутствуют, а $\varepsilon = \mu = 1$.

Уравнения Максвелла в форме (1) не пригодны для линеаризации уравнений магнитной гидродинамики. Поэтому перепишем уравнения (1) в виде, аналогичном уравнениям теории скин-эффекта в электродинамике. Применяя операцию rot к обеим частям первого и третьего уравнений системы (1), необходимую систему уравнений окончательно можно записать в виде

$$\begin{aligned} nu_k \frac{\partial (wu_i)}{\partial x_k} + \frac{\partial p}{\partial x_i} + \frac{\partial T_{i\beta}}{\partial x_\beta} + \frac{\partial T_{i4}}{\partial x_4} &= 0 \\ T_{\alpha\beta} &= \frac{1}{4\pi} \left\{ -H_\alpha H_\beta - E_\alpha E_\beta + \frac{1}{2} \delta_{\alpha\beta} (E^2 + H^2) \right\} \\ T_{\alpha 4} &= \frac{i}{4\pi} [\mathbf{E}\mathbf{H}]_\alpha, \quad T_{44} = -\frac{1}{8\pi} (E^2 + H^2) \quad (\alpha, \beta = 1, 2, 3) \frac{\partial (nu_k)}{\partial x_k} = 0 \\ \text{div } \mathbf{H} &= 0, \quad \text{rot } \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} \\ v_m \left(\Delta \mathbf{H} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} \right) - \gamma \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} + \text{rot} (\gamma \mathbf{v} \times \mathbf{H}) - c [\mathbf{E} \text{ grad } \gamma] &= 0 \quad (v_m = \frac{c^2}{4\pi\lambda}) \\ v_m \left(\Delta \mathbf{E} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} \right) - \text{grad } \gamma (\mathbf{v} \cdot \mathbf{E}) - \frac{\partial}{\partial t} \gamma \left(\mathbf{E} + \frac{1}{c} \mathbf{v} \times \mathbf{H} \right) &= 0 \end{aligned} \quad (2)$$

Здесь T_{ik} — тензор электромагнитного поля, v_m — магнитная вязкость среды, w — тепловая функция на одну частицу, n — число частиц на единицу объема.

Система уравнений (2) совместно с уравнением состояния является замкнутой системой. Заметим, что не все уравнения в системе (2) независимы, поскольку компоненты rot \mathbf{H} и rot \mathbf{E} связаны соотношениями div rot $\mathbf{H} = 0$ и div rot $\mathbf{E} = 0$.

Для линеаризованной задачи в случае покоящейся среды ($v_\alpha = 0$) система уравнений (2) приобретает вид

$$\begin{aligned} \frac{nw}{c^2} \frac{\partial \delta v_\alpha}{\partial t} + w \frac{c_0^2}{c^2} \frac{\partial \delta n}{\partial x_\alpha} + \frac{1}{4\pi} \left\{ -H_\alpha \frac{\partial h_\beta}{\partial x_\beta} - H_\beta \frac{\partial h_\alpha}{\partial x_\beta} - E_\alpha \frac{\partial e_\beta}{\partial x_\beta} - E_\beta \frac{\partial e_\alpha}{\partial x_\beta} + E_\beta \frac{\partial e_\beta}{\partial x_\alpha} + \right. \\ \left. + H_\beta \frac{\partial h_\beta}{\partial x_\alpha} + \frac{1}{c} \left(\mathbf{E} \times \frac{\partial \mathbf{h}}{\partial t} \right)_\alpha + \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \mathbf{e}}{\partial t} \times \mathbf{H} \right)_\alpha \right\} = 0, \quad n \frac{\partial \delta v_\alpha}{\partial x_\alpha} + \frac{\partial \delta n}{\partial t} = 0 \\ \frac{\partial h_\beta}{\partial x_\beta} = 0, \quad -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{h}}{\partial t} = \text{rot } \mathbf{e}, \quad v_m \left(\Delta \mathbf{h} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{h}}{\partial t^2} \right) - \frac{\partial \mathbf{h}}{\partial t} + \text{rot} (\delta \mathbf{v} \times \mathbf{H}) = 0 \\ v_m \left(\Delta \mathbf{e} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{e}}{\partial t^2} \right) - \text{grad} (\delta \mathbf{v} \cdot \mathbf{E}) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\mathbf{e} + \frac{1}{c} \delta \mathbf{v} \times \mathbf{H} \right) = 0 \end{aligned} \quad (3)$$

Здесь

$$\frac{\partial \delta p}{\partial x_\alpha} = w \frac{c_0^2}{c^2} \frac{\partial \delta n}{\partial x_\alpha}, \quad \frac{c_0^2}{c^2} = \frac{\gamma_0 p}{\varepsilon} \frac{1}{1 + p/\varepsilon}$$

(так как для малых возмущений можно пренебречь джоулевыми потерями), ε — плотность внутренней энергии на единицу объема, γ_0 — показатель адиабаты.

Представим малые возмущения скорости, плотности, компонент электрического и магнитного полей в виде суперпозиции бегущих волн

$$\delta n(x, t) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta n^\circ(k) e^{i(kx - \omega(k)t)} dk, \dots \quad (4)$$

где $\delta n^\circ(k)$, $\delta v^\circ(k)$ и т. д. заданы в начальный момент времени. Тогда из третьего уравнения системы (3) имеем

$$h_\beta^\circ k_\beta = 0 \quad (5)$$

Поэтому можно выбрать систему координат, в которой компоненты возмущений магнитного поля и волновой вектор имеют вид $h_\beta^\circ(0, h_y^\circ, h_z^\circ)$, $k_\beta = (k, 0, 0)$.

В выбранной системе, исходя из четвертого уравнения системы (3), имеем

$$e_y^\circ = \frac{\omega}{kc} h_z^\circ, \quad e_z^\circ = -\frac{\omega}{kc} h_y^\circ \quad (6)$$

Компонента e_x° остается произвольной. Подставляя (4) в (3) и учитывая условия (5), (6), получим для амплитуд Фурье δv_x° , δv_y° и δv_z° однородную систему

$$\begin{aligned} & \{(4\pi W)(\Omega^2 - a^2)[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)] - \Omega(1 - \Omega^2)(H_y^2 + H_z^2) + \Omega E_x^2\} \delta v_x^\circ + \\ & + \Omega \{(1 - \Omega^2)H_x H_y + E_x(E_y - \Omega H_z)\} \delta v_y^\circ + \Omega \{(1 - \Omega^2)H_x H_z + E_x(E_z + \Omega H_y)\} \delta v_z^\circ = 0 \\ & \{(1 - \Omega^2)H_x H_y + E_x(E_y - \Omega H_z)\} \delta v_x^\circ + \{(4\pi W)\Omega[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)] - \\ & - (1 - \Omega^2)H_x^2 + (E_y - \Omega H_z)^2\} \delta v_y^\circ + (E_y - \Omega H_z)(E_z + \Omega H_y) \delta v_z^\circ = 0 \\ & \{(1 - \Omega^2)H_x H_z + E_x(E_z + \Omega H_y)\} \delta v_x^\circ + (E_y - \Omega H_z)(E_z + \Omega H_y) \delta v_y^\circ + \\ & + \{(4\pi W)\Omega[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)] - (1 - \Omega^2)H_x^2 + (E_z + \Omega H_y)^2\} \delta v_z^\circ = 0 \end{aligned} \quad (7)$$

Амплитуды e_x° , h_y° , h_z° связаны с δv_x° , δv_y° , δv_z° формулами

$$\begin{aligned} e_x^\circ &= \frac{1}{c[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)]} [E_x \delta v_x^\circ + (E_y - \Omega H_z) \delta v_y^\circ + (E_z + \Omega H_y) \delta v_z^\circ] \\ h_y^\circ &= \frac{H_y \delta v_x^\circ - H_x \delta v_y^\circ}{c[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)]}, \quad h_z^\circ = \frac{H_z \delta v_x^\circ - H_x \delta v_z^\circ}{c[\Omega + \beta'(1 - \Omega^2)]} \end{aligned} \quad (8)$$

В формулах (7), (8) введены обозначения

$$a^2 = \frac{c_0^2}{c^2}, \quad W = nw, \quad \Omega = \frac{\omega}{kc}, \quad \beta' = i\beta = i \frac{v_m k}{c}$$

Здесь Ω — безразмерная частота, β — безразмерная магнитная вязкость. Требование существования нетривиального решения системы уравнений (7) приводит к дисперсионному уравнению десятой степени относительно Ω

$$a_1 \Omega^{10} + a_2 \Omega^9 + \dots + a_{10} \Omega + a_{11} = 0 \quad (9)$$

Здесь коэффициенты a_1, a_2, \dots, a_{11} — функции от напряженностей электрического и магнитного полей и от a^2 и β' . В случае бесконечной проводимости, как и следовало ожидать, дисперсионное уравнение (9) распадается на два¹

$$\Omega^2 \left(1 + \frac{H^2}{4\pi W}\right) - \frac{H_x^2}{4\pi W} = 0, \quad \Omega^4 \left(1 + \frac{H^2}{4\pi W}\right) - \Omega^2 \left[\frac{H^2}{4\pi W} + a^2 \left(1 + \frac{H_x^2}{4\pi W}\right)\right] + a^2 \frac{H_x^2}{4\pi W} = 0 \quad (10)$$

Эти уравнения описывают альфвеновские и магнитозвуковые волны. Для $\beta \ll 1$ эти волны приближенно разделяются, и фазовые скорости имеют вид: для альфвеновских волн

$$\Omega_{1,2} = \pm \frac{H_x}{\sqrt{4\pi W} \sqrt{1 + H^2/4\pi W}} + \frac{[EH]_x}{4\pi W} - i\beta \left\{ \frac{1}{2} \left(1 - \frac{H^2}{4\pi W}\right) + \frac{(1 + a^2 H^2/4\pi W) H_x^2/4\pi W}{2(a^2 - 1)(1 + H^2/4\pi W)} \right\}$$

¹ Уравнения (10) являются частным случаем более общих дисперсионных уравнений для движущейся среды [3].

для магнитозвуковых волн

$$\Omega = \pm \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{H^2/4\pi W + a^2(1 + H_x^2/4\pi W)}{1 + H^2/4\pi W} + \frac{aH_x/\sqrt{\pi W}}{\sqrt{1 + H^2/4\pi W}} \right)^{1/2} \pm \left(\frac{H^2/4\pi W + a^2(1 + H^2/4\pi W)}{1 + H^2/4\pi W} - \frac{aH_x/\sqrt{\pi W}}{\sqrt{1 + H^2/4\pi W}} \right)^{1/2} - i\beta B_{1,2}(E, H) \right\}$$

Рассмотрим случай малой проводимости ($\beta \gg 1$). Решение дисперсионного уравнения (9) ищем в виде

$$\Omega = \Omega_0 + \frac{1}{\beta} \Omega_1$$

где Ω_0 и Ω_1 удовлетворяют уравнениям

$$\Omega_0 \{ \Omega_0^6 - (a^2\theta + 2)\Omega_0^4 + (2a^2\theta + 1)\Omega_0^2 - a^2\theta \} = 0 \quad (13)$$

$$\theta = 1 - \frac{E_x^2}{E^2}, \quad \Omega_1 = \frac{b_0\Omega_0^{10} + b_1\Omega_0^8 + b_2\Omega_0^6 + b_3\Omega_0^4 + b_4\Omega_0^2 + b_5}{c_0\Omega_0^6 + c_1\Omega_0^4 + c_2\Omega_0^2 + c_3} \quad (14)$$

Здесь $b_0, \dots, b_5, c_0, \dots, c_3$ — функции от E, H, a^2 . Для одного из корней уравнения (13) ($\Omega_0 = 0$) имеем волну

$$\Omega^{(1)} = -\frac{i}{\beta} \frac{H_x^2}{4\pi W}$$

которая быстро затухает со временем. Остальные шесть корней находятся как решения уравнения

$$\chi^3 + 3p\chi' + 2q = 0 \quad (15)$$

Здесь

$$\Omega_0 = \pm \sqrt{\chi}, \quad \chi = \chi' + 1/3(a^2\theta + 2)$$

$$p = -1/9(1 - a^2\theta)^2, \quad q = -1/27\{4a^6\theta^3 + 15a^4\theta^2 + 105/2a^2\theta + 23\}$$

Волны, описываемые этим уравнением, также будут иметь вид

$$\Omega = P - \frac{i}{\beta} Q$$

где P, Q зависят от значения корней уравнения (15) и величин напряженностей электрического и магнитного полей. Из этих волн должны быть отобраны лишь те, амплитуда которых падает со временем. Для рассмотренного предельного случая ($\beta \gg 1$) разделение волн на альфвеновские и магнитозвуковые теряет смысл.

Представляет интерес рассмотреть тривиальное решение системы (7), когда в начальный момент $\delta v_x^0 = \delta v_y^0 = \delta v_z^0 = 0$. Для того чтобы возмущения электрического и магнитного полей были конечны, необходимо положить

$$\Omega + \beta'(1 - \Omega^2) = 0 \quad (16)$$

Очевидно, что уравнение (16) описывает обычное скиновое поглощение электромагнитных волн с частотой

$$\Omega = -i/\beta \quad \text{для } \beta \ll 1, \quad \Omega = \pm 1 - 1/2i/\beta \quad \text{для } \beta \gg 1$$

Если в уравнении (16) положить $\beta \rightarrow \infty$, то имеем $\Omega \rightarrow \pm 1$, что соответствует распространению электромагнитных волн в диэлектрике с $\epsilon = \mu = 1$.

В общем случае ϵ и μ не равны единице и не постоянны во времени, и для скорости распространения волн должна получиться формула

$$\omega/k = c/\sqrt{\epsilon\mu}$$

В заключение автор благодарит К. П. Станюковича за интерес к работе.

Поступила 24 III 1964

ЛИТЕРАТУРА

1. Г о л и ц ы н Г. С. Распространение начального импульса в магнитной гидродинамике с произвольной проводимостью. ПМТФ, 1962, № 2.
2. С т а н ю к о в и ч К. П. Основные уравнения релятивистской магнитогазодинамики. Сб. «Вопросы магнитной гидродинамики и динамики плазмы», Изд. АН Латв. ССР, 1962.
3. Ж у м а р т б а е в М. Т. Об устойчивости магнитных тангенциальных разрывов в релятивистской гидродинамике. Ж. эксперим. и теор. физ., 1961, т. 40, № 5.
4. Д о й ч Р. В. К теории ударных волн в релятивистской магнитной гидродинамике. ПМТФ, 1963, № 1.