

УРАВНЕНИЯ РАДИАЦИОННОГО ПЕРЕНОСА В НЕИНЕРЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМАХ КООРДИНАТ

Ю. И. Морозов

(Москва)

Выведены уравнения, описывающие взаимодействие излучения с веществом в условиях произвольно большой неравновесности как в локально сопутствующей системе в рамках специальной теории относительности, так и в сопутствующей системе на основе общековариантного формализма. При этом были корректно учтены эффекты взаимодействия возникающего излучения с движущимся веществом. Вычисления проведены для случая одной пространственной координаты; обобщение на трехмерный случай производится довольно легко.

В работах [1-3] движение учитывалось в классе инерциальных систем, в результате чего из рассмотрения выпадали важные эффекты, связанные с ускорением и пространственным изменением скорости, наиболее характерные для ударных волн. В работах [1,4] было показано, как можно произвести учет локальной неинерциальности в условиях, близких к равновесным. Приближенный вывод аналогичных уравнений для случая локальной неинерциальности приведен в работе [5].

1. Локально сопутствующая система. Имея в виду переход в дальнейшем к случаю сопутствующей системы, выберем метрику двумерного пространства и времени в виде, наиболее часто употребляемом в общей теории относительности

$$ds^2 = -(dx^1)^2 + (d\tau)^2 \quad (1.1)$$

Здесь  $ds$  — интервал между событиями,  $dx^1$  — элемент длины в лабораторной системе  $L_0$ ,  $d\tau = dx^4 = cdt$  — умноженный на скорость света  $c$  временной промежуток в той же системе. Тогда контравариантные компоненты 4-скорости частицы в системе  $L_0$  примут вид

$$u^1 = \frac{\partial x^1}{\partial s} = \beta\theta, \quad u^4 = \frac{\partial \tau}{\partial s} = \theta, \quad \theta = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad (1.2)$$

где  $\beta$  — отношение скорости частицы к скорости света. Из (1.1) следует, что метрический тензор  $g_{ik}$  в системе  $L_0$  имеет вид

$$g_{ik} = g^{ik} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (1.3)$$

Таким образом, пространственные ковариантные компоненты всех 4-векторов будут отличаться по знаку от контравариантных, а временные будут совпадать. Например,  $u_1 = -u^1$ ,  $u_4 = u^4$ . Из (1.1) и (1.2) следует также соотношение

$$(u^4)^2 - (u^1)^2 = 1 \quad (1.4)$$

Локально сопутствующая система  $S_0$  с пространственной координатой  $\xi_0^1$  и временной координатой  $\tau_0 = \xi_0^4 = ct_0$  связана с лабораторной системой  $L_0$  преобразованиями Лоренца для дифференциалов координат

$$d\xi_0^1 = u^4 dx^1 - u^1 d\tau, \quad d\tau_0 = -u^1 dx^1 + u^4 d\tau \quad (1.5)$$

Легко видеть, что метрический тензор в  $S_0$  сохраняет вид (1.3). Из (1.5) находятся следующие производные:

$$\frac{\partial \xi_0^1}{\partial x^1} = u^4, \quad \frac{\partial \xi_0^1}{\partial \tau} = -u^1, \quad \frac{\partial \tau_0}{\partial x^1} = -u^1, \quad \frac{\partial \tau_0}{\partial \tau} = u^4 \quad (1.6)$$

Из обратных формул

$$dx^1 = u^4 d\xi_0^1 + u^1 d\tau_0, \quad d\tau = u^1 d\xi_0^1 + u^4 d\tau_0 \quad (1.7)$$

найдем

$$\frac{\partial x^1}{\partial \xi_0^1} = u^4, \quad \frac{\partial x^1}{\partial \tau_0} = u^1, \quad \frac{\partial \tau}{\partial \xi_0^1} = u^1, \quad \frac{\partial \tau}{\partial \tau_0} = u^4 \quad (1.8)$$

Формулы (1.6), (1.8) определяют элементы матриц преобразования компонент тензоров. Если  $q^i$  есть 4-вектор,  $q_x^i$ ,  $q^{ij}$  — тензоры второго ранга, то формулы перехода будут иметь вид (индекс 0 означает компоненту тензора, определенного в системе  $S_0$ )

$$\begin{aligned} q_0^i &= q^x \frac{\partial \xi_0^i}{\partial x^x}, & q^i &= q_0^\alpha \frac{\partial x^i}{\partial \xi_0^\alpha}, & q_{0\alpha} &= q_\alpha \frac{\partial x^\alpha}{\partial \xi_0^i}, & q_i &= q_{0\alpha} \frac{\partial \xi_0^\alpha}{\partial x^i}, \\ q_{0\alpha} &= q_s^r \frac{\partial \xi_0^i}{\partial x^r} \frac{\partial x^s}{\partial \xi_0^\alpha}, \\ q_x^i &= q_{0s}^r \frac{\partial x^i}{\partial \xi_0^r} \frac{\partial \xi_0^s}{\partial x^x}, & q_0^{ij} &= q^{rs} \frac{\partial \xi_0^i}{\partial x^r} \frac{\partial \xi_0^j}{\partial x^s}, & q^{ij} &= q_0^{rs} \frac{\partial x^i}{\partial \xi_0^r} \frac{\partial x^j}{\partial \xi_0^s} \end{aligned} \quad (1.9)$$

Пользуясь этими формулами, легко получить связь между дифференциальными операторами в различных системах координат

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \tau} &= u^4 \frac{\partial}{\partial \tau_0} - u^1 \frac{\partial}{\partial \xi_0^1}, & \frac{\partial}{\partial x^1} &= -u^1 \frac{\partial}{\partial \tau_0} + u^4 \frac{\partial}{\partial \xi_0^1}, & \frac{\partial}{\partial \tau_0} &= u^4 \frac{\partial}{\partial \tau} + \\ &+ u^1 \frac{\partial}{\partial x^1}, & \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} &= u^1 \frac{\partial}{\partial \tau} + u^4 \frac{\partial}{\partial x^1} \end{aligned} \quad (1.10)$$

Применяя формулы (1.10), легко получить связь между пространственными и временными производными компонент 4-скорости в различных системах

$$\frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = \frac{\partial u^4}{\partial \tau} + \frac{\partial u^1}{\partial x^1}, \quad \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} = \frac{\partial u^1}{\partial \tau} + \frac{\partial u^4}{\partial x^1}, \quad \frac{\partial u_0^4}{\partial \xi_0^1} = 0, \quad \frac{\partial u_0^4}{\partial \tau_0} = 0 \quad (1.11)$$

Из этих формул видно, что локально сопутствующая система  $S_0$  характеризуется, кроме того что  $u_0^1 = 0$ ,  $u_0^4 = 1$ , еще и тем, что в ней касательный вектор к мировой линии частицы постоянен.

Аналогично

$$\begin{aligned} \frac{\partial u^1}{\partial x^1} &= (u^4)^2 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} - u^1 u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0}, & \frac{\partial u^1}{\partial \tau} &= -u^1 u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} + (u^4)^2 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} \\ \frac{\partial u^4}{\partial x^1} &= u^1 u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} - (u^1)^2 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0}, & \frac{\partial u^4}{\partial \tau} &= -(u^1)^2 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} + u^1 u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} \end{aligned} \quad (1.12)$$

Теперь легко получить уравнения радиационной гидродинамики в системе  $S_0$ . Тензор энергии-импульса идеальной жидкости, как известно, дается формулой

$$T^{ik} = (p + \varepsilon) u^i u^k - g^{ik} p \quad (1.13)$$

где внутренняя энергия  $\varepsilon$  и давление  $p$  представляют собой скаляры.

Уравнения сохранения импульса и энергии есть

$$\frac{\partial T^{ik}}{\partial x^k} = q^i \quad (1.14)$$

Здесь  $q^i$  есть 4-вектор энергии-импульса, переданных излучению от вещества.

Тензорная связь между компонентами имеет вид

$$\begin{aligned} T^{11} &= T_0^{11}(u^4)^2 + T_0^{44}(u^1)^2, & T^{14} &= (T_0^{11} + T_0^{44})u^1u^4 \\ T^{44} &= T_0^{11}(u^1)^2 + T_0^{44}(u^4)^2, & T_0^{11} &= p, \quad T_0^{44} = \varepsilon \\ q^4 &= q_0^1u^1 + q_0^4u^4, & q^1 &= q_0^1u^4 + q_0^4u^1 \end{aligned} \quad (1.15)$$

Поэтому уравнение импульса в системе  $S_0$  можно получить, применив в уравнении (1.14) формулы (1.15), (1.10), (1.12), в результате найдем, что уравнение

$$\frac{\partial T^{14}}{\partial \tau} + \frac{\partial T^{11}}{\partial x^1} = q^1$$

перейдет в уравнение

$$u^4 \frac{\partial p}{\partial \xi_0^1} + u^1 \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau_0} + (p + \varepsilon) \left[ u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + u^1 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \right] = u^4 q_0^1 + u^1 q_0^4 \quad (1.16)$$

Аналогично этому уравнение энергии

$$\frac{\partial T^{44}}{\partial \tau} + \frac{\partial T^{14}}{\partial x^1} = q^4$$

перейдет в

$$u^1 \frac{\partial p}{\partial \xi_0^1} + u^4 \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau_0} + (p + \varepsilon) \left[ u^1 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + u^4 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \right] = u^1 q_0^1 + u^4 q_0^4 \quad (1.17)$$

Совместное решение (1.16), (1.17) даст

$$\frac{\partial p}{\partial \xi_0^1} + (p + \varepsilon) \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} = q_0^1, \quad \frac{\partial \varepsilon}{\partial \tau_0} + (p + \varepsilon) \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = q_0^4 \quad (1.18)$$

Эти уравнения отличаются от уравнений, приведенных в [6], только ненулевой правой частью.

Уравнение непрерывности в системе  $S_0$  примет известный вид

$$\frac{\partial \rho}{\partial \tau_0} + \rho \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = 0 \quad (1.19)$$

Уравнения переноса излучения в системе  $L_0$  имеют вид

$$\frac{\partial W^{ik}}{\partial x^k} = -q^i \quad (1.20)$$

где  $W^{ik}$  — тензор энергии-импульса излучения, а вектор  $q^i$  определен выше. На основе формул (1.9) можно получить связи

$$\begin{aligned} W^{44} &= W_0^{44}(u^4)^2 + 2u^1u^4W_0^{14} + (u^1)^2W_0^{11} \\ W^{14} &= W_0^{44}u^1u^4 + W_0^{14}(u^4u^4 + u^1u^1) + u^1u^4W_0^{11} \\ W^{11} &= W_0^{44}(u^1)^2 + 2u^1u^4W_0^{14} + (u^4)^2W_0^{11} \end{aligned} \quad (1.21)$$

Используя (1.21) и предыдущую процедуру получения формул в системе  $S_0$ , найдем, что уравнения энергии и импульса излучения примут вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial W_0^{44}}{\partial \tau_0} + \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \xi_0^1} + (W_0^{44} + W_0^{11}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} &= -q_0^4 \\ \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \tau_0} + \frac{\partial W_0^{11}}{\partial \xi_0^1} + (W_0^{44} + W_0^{11}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} &= -q_0^1 \end{aligned} \quad (1.22)$$

Эти уравнения можно привести к тензорному виду, допускающему обобщение на многомерный случай

$$\frac{\partial W_0^{ik}}{\partial \xi_0^k} + \left( W_0^{kj} u_{0k} \frac{\partial u_0^i}{\partial \xi_0^j} - W_0^{kj} u_0^i \frac{\partial u_{0k}}{\partial \xi_0^j} \right) + \left( W_0^{ik} u_{0k} \frac{\partial u_0^j}{\partial \xi_0^i} - W_0^{ik} u_0^j \frac{\partial u_{0k}}{\partial \xi_0^i} \right) = -q_0^i \quad (1.23)$$

4-вектор передачи энергии-импульса вещества в излучение с учетом эффектов рассеяния был получен ранее в работе [7]

$$-q_0^i = \alpha_0 u_0^i \frac{4\pi}{c} B_0 + \sigma_0 u_0^i u_{0k} u_{0j} W_0^{kj} - (\alpha_0 + \sigma_0) u_{0k} W_0^{ik} \quad (1.24)$$

Здесь  $B_0$  — проинтегрированная по частоте функция Планка;  $\alpha_0$ ,  $\sigma_0$  — линейные коэффициенты поглощения и рассеяния излучения покоящимся веществом соответственно. Используя (1.18) и (1.22), можно записать законы сохранения полного тензора энергии-импульса вещества и излучения

$$\frac{\partial}{\partial x^k} (T^{ik} + W^{ik}) = 0$$

в системе  $S_0$  в виде

$$\frac{\partial}{\partial \tau_0} (\varepsilon + W_0^{44}) + \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \xi_0^1} + (p + \varepsilon + W_0^{11} + W_0^{44}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} = 0 \quad (1.25)$$

$$\frac{\partial}{\partial \xi_0^1} (p + W_0^{11}) + \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \tau_0} + (p + \varepsilon + W_0^{11} + W_0^{44}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = 0$$

Эти уравнения совместно с уравнениями переноса (1.23) и уравнением непрерывности (1.19) представляют собой полную систему, описывающую взаимодействие излучения с веществом в локально сопутствующей системе координат. Она не замкнута. Для ее замыкания необходимо вводить дополнительную связь между компонентами тензора энергии-импульса излучения. Очень полезно получить формулы (1.22) другим путем — непосредственно из уравнения переноса. Кроме доказательства справедливости формул, этот путь дает возможность детально проследить физическую природу возникающих дополнительных членов, а также в случае слабой неравновесности получить формулы вязкости излучения.

Как показано в работах [7, 8], уравнение переноса для интегральной интенсивности излучения  $I$  в лабораторной системе  $L_0$  с учетом процессов рассеяния имеет вид

$$\begin{aligned} \left( \frac{\partial}{\partial \tau} + \mu \frac{\partial}{\partial x^1} \right) I &= -(\alpha_0 + \sigma_0) IL + \alpha_0 \frac{B_0}{L^3} + \frac{\sigma_0}{AL^3} \times \\ &\times [(u^4)^2 W^{44} - 2u^1 u^4 W^{14} + (u^1)^2 W^{11}] \\ L &= u^4 - \mu u^1, \quad A = \frac{c \rho_0 v_0^2}{c \rho_0 v_0^2} \end{aligned} \quad (1.26)$$

$$W^{11} = \frac{A}{2} \int_{-1}^1 I \mu^2 d\mu, \quad W^{14} = \frac{A}{2} \int_{-1}^1 I \mu d\mu, \quad W^{44} = \frac{A}{2} \int_{-1}^1 I d\mu \quad (1.27)$$

Здесь  $\mu$  — косинус угла между направлением движения вещества и направлением испускания кванта излучения,  $\rho_0$ ,  $v_0$  — некоторые характерные плотность вещества и скорость. При переходе к локально сопутствующей системе  $S_0$ , в которой элемент вещества покоится, компоненты тензора энергии-импульса излучения  $W^{ik}$  преобразуются по формулам,

аналогичным (1.21), а остальные величины — по следующим формулам [2]:

$$I = \frac{I_0}{L^4}, \quad \mu = \frac{\mu_0 u^4 + u^1}{u^4 + \mu_0 u^1}, \quad \mu_0 = \frac{\mu u^4 - u^1}{u^4 - \mu u^1}, \quad d\mu = L^2 d\mu_0$$

$$L = u^4 - \mu u^1 = \frac{1}{u^4 + \mu u^1}, \quad \frac{\partial}{\partial \tau} + \mu \frac{\partial}{\partial x^1} = L \left( \frac{\partial}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} \right) \quad (1.28)$$

Используя эти формулы, можно найти, что в системе  $S_0$  уравнение переноса примет вид

$$L^4 \left( \frac{\partial}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} \right) \frac{I_0}{L^4} = -(\alpha_0 + \sigma_0) I_0 + \alpha_0 B_0 + \frac{\sigma_0}{A} W_0^{44} \quad (1.29)$$

Используя формулы (1.12), легко получить производную от  $L$

$$\left( \frac{\partial}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} \right) L = \frac{1}{L} \left( \frac{\partial}{\partial \tau} + \mu \frac{\partial}{\partial x^1} \right) L = \frac{1}{L} \left[ \left( \frac{\partial}{\partial \tau} + \mu \frac{\partial}{\partial x^1} \right) u^4 - \mu \left( \frac{\partial}{\partial \tau} + \mu \frac{\partial}{\partial x^1} \right) u^1 \right] = -L \mu_0 \left( \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \right) \quad (1.30)$$

Поэтому уравнение (1.29) можно переписать в более детальном виде

$$\frac{\partial I_0}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial I_0}{\partial \xi_0^1} + 4I_0 \mu_0 \left( \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + \mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \right) = -(\alpha_0 + \sigma_0) I_0 + \alpha_0 B_0 + \frac{\sigma_0}{A} W_0^{44} \quad (1.31)$$

Поскольку в уравнения радиационной гидродинамики входят величины  $W_0^{ik}$ , необходимо (1.31) проинтегрировать по  $d\mu_0$ . Однако следует учесть, что дифференциал  $d\mu_0$  нельзя вносить под знак дифференцирования, так как фиксированной величиной является дифференциал  $d\mu$ . Очевидно, необходимо применять более сложную процедуру, а именно

$$d\mu_0 (\nabla_0 \Phi_0) = \nabla_0 (\Phi_0 d\mu_0) - \Phi_0 \nabla_0 (d\mu_0) = \nabla_0 (\Phi_0 d\mu_0) - \Phi_0 d\mu_0 \nabla_0 (1/L^2) = \nabla_0 (\Phi_0 d\mu_0) - 2\Phi_0 \mu_0 d\mu_0 \nabla_0 u_0^1 \quad (1.32)$$

Здесь  $\Phi_0$  — произвольная функция от  $\mu_0$ ,  $\xi_0^1$  и  $\tau_0$ ,  $\nabla_0$  — пространственный или временной линейный дифференциальный оператор. Аналогично этому, используя инвариантность  $\mu$  и  $d\mu$ , получаем

$$\mu_0 \nabla_0 \Phi_0 = \nabla_0 (\mu_0 \Phi_0) + \Phi_0 (1 - \mu_0^2) \nabla_0 u_0^1 \quad (1.33)$$

Пользуясь этими правилами, можно умножить уравнение (1.31) на  $d\mu_0$  и  $\mu_0 d\mu_0$ , и привести к виду, удобному для перехода к интегральным величинам. В результате получим два уравнения

$$\frac{\partial}{\partial \tau_0} (I_0 d\mu_0) + \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} (I_0 \mu_0 d\mu_0) + 2I_0 \mu_0 d\mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + I_0 d\mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} + I_0 \mu_0^2 d\mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = -(\alpha_0 + \sigma_0) I_0 d\mu_0 + \alpha_0 B_0 d\mu_0 + \frac{\sigma_0}{A} W_0^{44} d\mu_0 \quad (1.34)$$

$$\frac{\partial}{\partial \tau_0} (I_0 \mu_0 d\mu_0) + \frac{\partial}{\partial \xi_0^1} (I_0 \mu_0^2 d\mu_0) + I_0 (1 + \mu_0^2) d\mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + 2I_0 \mu_0 d\mu_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} = -(\alpha_0 + \sigma_0) I_0 \mu_0 d\mu_0 + \alpha_0 B_0 \mu_0 d\mu_0 + \frac{\sigma_0}{A} W_0^{44} \mu_0 d\mu_0$$

Переходя к компонентам  $W_0^{ik}$  по формулам, аналогичным (1.27), получаем уравнения (1.22)

$$\begin{aligned} \frac{\partial W_0^{44}}{\partial \tau_0} + \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \xi_0^1} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + (W_0^{44} + W_0^{11}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} &= \\ &= \alpha_0 (AB_0 - W_0^{44}) = -q_0^4 \quad (1.35) \\ \frac{\partial W_0^{14}}{\partial \tau_0} + \frac{\partial W_0^{11}}{\partial \xi_0^1} + (W_0^{44} + W_0^{11}) \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} &= \\ &= -(\alpha_0 + \sigma_0) W_0^{14} = -q_0^1 \end{aligned}$$

Описанным методом можно получить уравнения и для более высоких моментов. Так, если ввести моменты третьего и четвертого порядка

$$M_0 = \frac{A}{2} \int_{-1}^1 I_0 \mu_0^3 d\mu_0, \quad N_0 = \frac{A}{2} \int_{-1}^1 I_0 \mu_0^4 d\mu_0 \quad (1.36)$$

то, умножая (1.34) на  $\mu_0^2 d\mu_0$ , можно аналогично получить уравнение

$$\begin{aligned} \frac{\partial W_0^{11}}{\partial \tau_0} + \frac{\partial M_0}{\partial \xi_0^1} + 2W_0^{14} \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} + 3W_0^{11} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} - N_0 \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} &= \\ &= -(\alpha_0 + \sigma_0) W_0^{11} + \alpha_0 \frac{AB_0}{3} + \frac{\sigma_0 W_0^{44}}{3} \quad (1.37) \end{aligned}$$

Уравнения (1.35), (1.37) для статических условий ( $\nabla_0 = 0$ ) дают следующие значения моментов:

$$W_0^{44} = AB_0, \quad W_0^{14} = 0, \quad W_0^{11} = 1/3 AB_0$$

Для  $M_0$  и  $N_0$  эти значения можно получить, интегрируя с соответствующими множителями правые части уравнений (1.34)

$$M_0 = 0, \quad N_0 = 1/5 AB_0$$

Если взять эти значения моментов в качестве нулевого приближения, то для первого приближения трех главных моментов получим из уравнений (1.35), (1.37) выражения, совпадающие с выражениями из работы [3] при  $\sigma_0 = 0$

$$\begin{aligned} \frac{1}{A} \overline{W}_0^{44} &= B_0 - \frac{1}{\alpha_0} \frac{\partial B_0}{\partial \tau_0} - \frac{4B_0}{3\alpha_0} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \\ \frac{1}{A} \overline{W}_0^{14} &= -\frac{1}{3(\alpha_0 + \sigma_0)} \frac{\partial B_0}{\partial \xi_0^1} - \frac{4B_0}{3(\alpha_0 + \sigma_0)} \frac{\partial u_0^1}{\partial \tau_0} \\ \frac{1}{A} \overline{W}_0^{11} &= \frac{1}{3} B_0 - \frac{1}{3(\alpha_0 + \sigma_0)} \frac{\partial B_0}{\partial \tau_0} - \frac{4B_0}{5(\alpha_0 + \sigma_0)} \frac{\partial u_0^1}{\partial \xi_0^1} \left( \frac{5\sigma_0}{9\alpha_0} + 1 \right) \end{aligned} \quad (1.38)$$

Последний член в выражении для  $\overline{W}_0^{11}$  интерпретировался как вязкость излучения. Все приведенные выше уравнения сохраняют свой вид, если вывод их начинать не с уравнения (1.26), а с уравнения для спектральной интенсивности излучения  $I_\nu$ .

**2. Сопутствующая система.** Для определения сопутствующей системы воспользуемся формализмом, развитым в работе Л. И. Седова [9]. Введем две системы координат — инерциальную систему  $K(x^i, x^4 = \tau)$  с метрикой (1.1) и подвижную сопутствующую систему  $L(\xi^{[i]}, \xi^{[4]})$  с метрикой

$$ds^2 = g_{[ik]} d\xi^{[i]} d\xi^{[k]} \quad (2.1)$$

Координаты  $x^i, \xi^{[i]}$  взяты в одном и том же псевдоэвклидовом пространстве, т. е. существуют функциональные соотношения  $x^i = x^i(\xi^{[i]}$ ,

$\xi^{[4]}$ ), определяющие закон движения рассматриваемого континуума. Этот закон можно определить в явном виде, если считать, что в некоторый момент времени  $\xi^{[4]} = \xi^*$  во всем трехмерном пространстве пространственная координата  $\xi^{[4]}$  системы  $L$  совпадает с декартовой координатой  $x^i$  системы  $K$ , а дифференциалы собственных времен связаны между собой соотношениями Лоренца для совпадающих точек, т. е. для связи координат этих систем получаем при  $\xi^{[4]} = \xi^*$

$$dx^1 = d\xi^{[1]} + u^1 d\xi^{[4]}, \quad d\tau = u^4 d\xi^{[4]} \quad (2.2)$$

где  $u^i$  есть 4-скорость точек системы  $L$  относительно системы  $K$ . Таким образом, система  $K$  — это некоторое фиксированное положение деформированного континуума, относительно которого движется система  $L$ , характеризующая тем, что 4-скорость точек, определенных относительно нее, дается выражениями

$$u^{[1]} = \frac{d\xi^{[1]}}{ds} = 0, \quad u^{[4]} = \frac{d\xi^{[4]}}{ds} = 1 \quad (2.3)$$

Подстановка соотношений (2.2) в определение (2.1) дает возможность получить метрический тензор  $g_{[ik]}$

$$g_{[ik]} = \begin{pmatrix} -1 & -u^1 \\ -u^1 & 1 \end{pmatrix}, \quad g^{[ik]} = \begin{pmatrix} -1/u_4^2 & -u^1/u_4^2 \\ -u^1/u_4^2 & 1/u_4^2 \end{pmatrix} \quad (2.4)$$

В системе  $L$  все дифференциальные операции должны быть определены ковариантным образом, для чего необходимо вычислить символы Кристоффеля

$$\Gamma_{\alpha\beta}^\nu = \frac{\partial^2 x^i}{\partial \xi^{[\alpha]} \partial \xi^{[\beta]}} \frac{\partial \xi^{[\nu]}}{\partial x^i} \quad (2.5)$$

Первые производные определяются из соотношений (2.2) и обратных им

$$\begin{aligned} \frac{\partial x^1}{\partial \xi^{[1]}} &= 1, & \frac{\partial x^1}{\partial \xi^{[4]}} &= u^1, & \frac{\partial \tau}{\partial \xi^{[4]}} &= u^4, & \frac{\partial \tau}{\partial \xi^{[1]}} &= 0 \\ \frac{\partial \xi^{[1]}}{\partial x^1} &= 1, & \frac{\partial \xi^{[1]}}{\partial \tau} &= -\frac{u^1}{u^4}, & \frac{\partial \xi^{[4]}}{\partial x^1} &= 0, & \frac{\partial \xi^{[4]}}{\partial \tau} &= \frac{1}{u^4} \end{aligned} \quad (2.6)$$

Вторые производные, входящие в определение (2.5), вычисляются несколько сложнее, особенно смешанные, например

$$\begin{aligned} \left. \frac{\partial^2 x^1}{\partial \xi^{[4]} \partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^*} &= \frac{1}{d\xi^*} \left[ \left. \frac{\partial x^1}{\partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^* + d\xi^*} - \left. \frac{\partial x^1}{\partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^*} \right] = \\ &= \frac{1}{d\xi^*} \left[ \frac{\partial (x^1 + u^1 d\xi^*)}{\partial \xi^{[1]}} - \frac{\partial x^1}{\partial \xi^{[1]}} \right] = \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[1]}} \\ \left. \frac{\partial^2 \tau}{\partial \xi^{[4]} \partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^*} &= \frac{1}{d\xi^*} \left[ \left. \frac{\partial \tau}{\partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^* + d\xi^*} - \left. \frac{\partial \tau}{\partial \xi^{[1]}} \right|_{\xi^*} \right] = \frac{1}{d\xi^*} \left[ \frac{\partial (u^4 d\xi^*)}{\partial \xi^{[1]}} \right] = \frac{\partial u^4}{\partial \xi^{[1]}} \end{aligned}$$

В результате имеем

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 x^1}{\partial \xi^{[4]^2}} &= \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[4]}}, & \frac{\partial^2 x^1}{\partial \xi^{[4]} \partial \xi^{[1]}} &= \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[1]}}, & \frac{\partial^2 x^1}{\partial \xi^{[1]^2}} &= 0, \\ \frac{\partial^2 \tau}{\partial \xi^{[4]^2}} &= \frac{\partial u^4}{\partial \xi^{[4]}}, & \frac{\partial^2 \tau}{\partial \xi^{[1]} \partial \xi^{[4]}} &= \frac{\partial u^4}{\partial \xi^{[1]}}, & \frac{\partial^2 \tau}{\partial \xi^{[1]^2}} &= 0 \end{aligned} \quad (2.7)$$

Как в (2.6), так и в (2.7) все производные берутся при  $\xi^{[4]} = \xi^*$ . Ис-

пользуя эти формулы, легко получить

$$\begin{aligned} \Gamma_{11}^1 &= 0, & \Gamma_{14}^1 &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[1]}}, & \Gamma_{44}^1 &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[4]}} \\ \Gamma_{11}^4 &= 0, & \Gamma_{14}^4 &= \frac{1}{u} \frac{\partial u^4}{\partial \xi^{[1]}}, & \Gamma_{44}^4 &= \frac{1}{u} \frac{\partial u^4}{\partial \xi^{[4]}} \end{aligned} \quad (2.8)$$

Чтобы получить связи, аналогичные (1.12), можно использовать соотношения  $u^1 \nabla u^1 = u^4 \nabla u^4$ , вытекающие из (1.4). Здесь  $\nabla$  — произвольный дифференциальный оператор. Тогда, вводя обозначения для факторов ускорения и деформации, получаем

$$\begin{aligned} \Gamma_{14}^1 &= D, & \Gamma_{14}^4 &= u^1 D, & \Gamma_{14}^1 &= F, & \Gamma_{44}^4 &= u^1 F \\ D &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[1]}}, & F &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[4]}} \end{aligned} \quad (2.9)$$

Так как вследствие (2.3)  $u^{[4]} \nabla u^{[4]} = u^{[1]} \nabla u^{[1]} = 0$ , то из определения ковариантной производной

$$u^i_{;l} = \frac{\partial u^{[i]}}{\partial \xi^{[l]}} + \Gamma^i_{kl} u^{[k]} \frac{\partial u^{[l]}}{\partial \xi^{[l]}} + \Gamma^i_{4l}$$

найдем соотношения

$$\frac{\partial u^1}{\partial x^1} = \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[1]}} + D, \quad \frac{\partial u^1}{\partial \tau} = \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[4]}} + F, \quad \frac{\partial u^4}{\partial x^1} = u^1 D, \quad \frac{\partial u^4}{\partial \tau} = u^1 F \quad (2.10)$$

Использование связи  $u^1 \nabla u^1 = u^4 \nabla u^4$  дает

$$\frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[1]}} = D(u^4 - 1), \quad \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[4]}} = F(u^4 - 1) \quad (2.11)$$

и поэтому из (2.10) следует

$$\begin{aligned} \frac{\partial u^1}{\partial x^1} &= u^4 \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[1]}}, & \frac{\partial u^1}{\partial \tau} &= u^4 \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[4]}}, & \frac{\partial u^4}{\partial x^1} &= \frac{u^1}{u^4 - 1} \times \\ & \times \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[1]}}, & \frac{\partial u^4}{\partial \tau} &= \frac{u^1}{u^4 - 1} \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[4]}} \end{aligned} \quad (2.12)$$

Эти связи дают возможность представить коэффициенты  $D$  и  $F$  в любом желаемом виде

$$\begin{aligned} D &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[1]}} = \frac{1}{u^4 - 1} \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[1]}} = \frac{1}{u^4(u^4 - 1)} \frac{\partial u^1}{\partial x^1}, \\ F &= \frac{1}{u^2} \frac{\partial u^1}{\partial \xi^{[4]}} = \frac{1}{u^4 - 1} \frac{\partial u^{[1]}}{\partial \xi^{[4]}} = \frac{1}{u^4(u^4 - 1)} \frac{\partial u^1}{\partial \tau} \end{aligned} \quad (2.13)$$

При переходе к системе  $L$  все тензорные и векторные величины должны преобразовываться в соответствии с правилами (1.9) с применением формул (2.6).

В результате легко получить

$$\begin{aligned} W^{11} &= W^{[11]} + 2u^1 W^{[14]} + (u^1)^2 W^{[44]}, & W^{14} &= u^4 W^{[14]} + u^1 u^4 W^{[44]}, & W^{44} &= \\ &= (u^4)^2 W^{[44]}, & q^1 &= q^{[1]} + u^1 q^{[4]}, & q^4 &= u^4 q^{[4]} \\ W^{[11]} &= W^{11} - \frac{2u^1}{u^4} W^{14} + \left(\frac{u^1}{u^4}\right)^2 W^{44}, & W^{[14]} &= \frac{1}{u^4} W^{14} - \frac{u^1}{u^4} W^{44} \\ W^{[44]} &= \frac{1}{u^4} W^{44}, & q^{[1]} &= q^1 - \frac{u^1}{u^4} q^4, & q^{[4]} &= \frac{1}{u^4} q^4 \end{aligned} \quad (2.14)$$

Уравнения моментов в системе  $L$  имеют вид

$$\frac{\partial W^{[\alpha k]}}{\partial \xi^{[k]}} + \Gamma_{mk}^\alpha W^{[mk]} + \Gamma_{km}^m W^{[\alpha k]} = -q^{[\alpha]} \quad (2.15)$$

В развернутом виде эти уравнения примут следующую форму:

$$\begin{aligned} \frac{\partial W^{[44]}}{\partial \xi^{[4]}} + \frac{\partial W^{[14]}}{\partial \xi^{[1]}} + 3u^1 DW^{[14]} + (D + 2u^1 F) W^{[44]} &= -q^{[4]} \\ \frac{\partial W^{[14]}}{\partial \xi^{[4]}} + \frac{\partial W^{[11]}}{\partial \xi^{[1]}} + u^1 DW^{[11]} + (3D + u^1 F) W^{[14]} + FW^{[44]} &= -q^{[1]} \end{aligned} \quad (2.16)$$

Гидродинамические уравнения будут аналогичны уравнениям (2.15), (2.16), если только заменить  $W^{[ik]}$  на  $T^{[ik]}$ , а  $q^{[i]}$  на  $(-q^{[i]})$ . Если воспользоваться при этом формулами (2.14), или определением  $T^{[ik]} = (p + \epsilon)u^{[i]}u^{[k]} - g^{[ik]}p$ , то компоненты тензора  $T^{ik}$  окажутся равными

$$T^{[11]} = \frac{1}{u^4} p, \quad T^{[14]} = \frac{u^1}{u^4} p, \quad T^{[44]} = \epsilon + p \frac{(u^1)^2}{u^4} \quad (2.17)$$

Подставляя эти формулы в уравнения (2.16) для  $T^{[ik]}$ , получаем гидродинамические уравнения в сопутствующей системе  $S$  в виде

$$\begin{aligned} \frac{\partial \epsilon}{\partial \xi^{[4]}} + \frac{u^1}{u^4} \frac{\partial p}{\partial \xi^{[1]}} + \left(\frac{u^1}{u^4}\right)^2 \frac{\partial p}{\partial \xi^{[4]}} + \epsilon(D + 2u^1 F) + \\ + p \left[ D + 2u^1 F + 2D \left(\frac{u^1}{u^4}\right)^2 \right] &= q^{[4]} \\ \frac{u^1}{u^4} \frac{\partial p}{\partial \xi^{[4]}} + \frac{1}{u^4} \frac{\partial p}{\partial \xi^{[1]}} + \epsilon F + p \left[ F + D \left(\frac{u^1}{u^4}\right)^2 \right] &= q^{[1]} \end{aligned} \quad (2.18)$$

Нетрудно видеть, что в частном случае для покоящейся точки ( $u^1 \equiv 0$ ,  $u^4 \equiv 1$ ), который соответствует локально сопутствующей системе, получаются уравнения (1.18). Уравнения (2.16), (2.18) совместно с определениями (2.14) и (2.17) описывают взаимодействие излучения с неравномерно движущимся деформируемым континуумом. Для замыкания системы уравнений необходимо постулировать связь между компонентами тензора энергии-импульса излучения, и предположение Эддингтона  $W^{[11]} = \frac{1}{3}W^{[44]}$  является наиболее обоснованным именно в системе  $S$ .

Поступила 30 VI 1969

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Thomas L. H. The radiation field in a fluid in a motion. Quart. J. Math. Oxford Series, 1930, vol. 1, p. 239.
2. Прокофьев В. А. Уравнение переноса в релятивистской радиационной гидродинамике. Докл. АН СССР, 1961, т. 140, № 5.
3. Имшенник В. С., Морозов Ю. И. Тензор энергии-импульса излучения в движущейся среде при условиях, близких к равновесным. ПМТФ, 1963, № 3.
4. Имшенник В. С., Морозов Ю. И. Структура ударной волны с учетом переноса импульса и энергии излучением. ПМТФ, 1964, № 2.
5. Сэмпсон Д. Уравнения переноса энергии и количества движения в газах с учетом излучения. М., «Мир», 1969.
6. Зельдович Я. Б., Новиков И. Д. Релятивистская астрофизика, М., «Наука», 1967.
7. Морозов Ю. И. Учет томсоновского рассеяния в релятивистском уравнении переноса для серой материи и структура стационарной ударной волны. ПМТФ, 1966, № 4.
8. Имшенник В. С., Морозов Ю. И. Релятивистски ковариантные уравнения взаимодействия излучения с веществом. Астрон. ж., 1969, № 4.
9. Седов Л. И. О пондеромоторных силах взаимодействия электромагнитного поля и ускоренно движущегося материального континуума с учетом конечности деформаций. ПММ, 1965, т. 29, № 4.